# федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Мичуринский государственный аграрный университет»

## Кафедра транспортно-технологических машин и основ конструирования

УТВЕРЖДЕНА решением учебно-методического совета университета (протокол от 23 мая 2024 г. № 9)

УТВЕРЖДАЮ Председатель учебно-методического совета университета С.В. Соловьёв «23» мая 2024 г.

#### Рабочая программа дисциплины (модуля)

#### ТЕОРЕТИЧЕСКАЯ МЕХАНИКА

Направление 27.03.01 Стандартизация и метрология

Направленность (профиль) - «Стандартизация и сертификация»

Квалификация – бакалавр

#### 1 Цель освоения дисциплины

Целью изучения дисциплины «Теоретическая механика» является формирование у студентов комплекса теоретических знаний и практических навыков по основным понятиям теоретической механики, которые необходимы при научно-исследовательской и проектной деятельности, для эффективного использования и сервисного обслуживания техники, машин и оборудования при производственно-технологической деятельности.

#### Задачами изучения дисциплины являются:

- изучение понятий и законов теоретической механики;
- овладение важнейшими методами решения научно-технических задач в области механики, основными алгоритмами математического моделирования механических явлений;
- формирование устойчивых навыков по применению фундаментальных положений теоретической механики при научном анализе ситуаций, с которыми бакалавру приходится сталкиваться при выполнении работ относящихся к профессиональной деятельности.

Профессиональная деятельность выпускников, освоивших программу по направлению подготовки 27.03.01 «Стандартизация и метрология» соответствует следующим профессиональным стандартам:

ПС «Специалист по патентоведению» (40.001), утвержденный приказом Министерства труда и социальной защиты Российской Федерации от «22» октября 2013 г. № 570н;

ПС «Специалист по качеству продукции» 40.062, утвержденный приказом Министерства труда и социальной защиты Российской Федерации от 31 октября 2014 года N 856н (с изменениями на 12 декабря 2016 года);

ПС «Специалист по метрологии» 40.012, утвержденный приказом Министерства труда и социальной защиты Российской Федерации от 29 июня 2017 г. N 526н;

ПС «Специалист по техническому контролю качества продукции» 40.010, утвержденный приказом Министерства труда и социальной защиты Российской Федерации от 21 марта 2017 года N 292н.

#### 2 Место дисциплины в структуре образовательной программы

Согласно учебному плану по направлению подготовки 27.03.01 Стандартизация и метрология «Теоретическая механика» относится к вариативной части Б1.В.03.

Для освоения дисциплины «Теоретическая механика» обучающиеся используют знания, умения, навыки, сформированные в ходе изучения дисциплин «Математика», «Физика».

Освоение дисциплины «Теоретическая механика» является необходимой основой для последующего изучения дисциплин «Основы проектирования продукции», «Основы технологии производства», для прохождения производственных практик, выполнения курсовых работ и выпускной квалификационной работы.

# 3. Планируемые результаты обучения по дисциплине, соотнесенные с планируемыми результатами освоения образовательной программы

В результате изучения дисциплины обучающийся должен освоить следующие трудовые функции профессионального стандарта «Специалист по патентоведению»:

Трудовая функция - Оказание информационной поддержки специалистам, осуществляющим научно-исследовательские, опытно-конструкторские и технологические работы (A/01.6)

#### Трудовые действия:

- Сбор и анализ информации об уровне научно-технического развития в соответствующей профессиональной сфере поиск, отбор и анализ научно-технической, патентной, правовой информации
- Обеспечение разработчиков необходимой информацией об уровне научнотехнического развития в соответствующей профессиональной сфере

Трудовая функция - Комплексное проведение патентно-информационных исследований (В/01.7)

#### Трудовые действия:

- Разработка задания на проведение патентных исследований и регламента поиска
- Проведение патентных исследований на стадии выполнения научноисследовательской работы (НИР): выбор направления исследования, исследование и обобщение результатов
- Проведение патентных исследований при выполнении опытноконструкторских и технологических работ
- Проведение патентных исследований на стадии промышленного производства, реализации и утилизации продукции
- Анализ патентных документов и отбор данных, необходимых для решения различных задач с помощью патентных исследований
  - Составление отчета о поиске информации
- Систематизация (группировка) охранных документов по различным основаниям в зависимости от решаемой задачи
- Анализ тенденций развития и прогнозирование развития исследуемого научно-технического направления (области техники, объекта)
- Установление требований к продукции и ранжированию их по степени значимости для потребителей
- Выявление ведущих стран, фирм и условий конкуренции на рынке данной продукции
- Определение значимости технических решений (изобретений) для использования их в инновационном проекте
  - Оформление отчета о патентных исследованиях

В результате изучения дисциплины обучающийся должен освоить следующие трудовые функции профессионального стандарта «Специалист по метрологии»:

Трудовая функция - Поверка (калибровка) сложных средств измерений (B/04.5) Трудовые действия:

- Разработка методик калибровки средств измерений
- Выполнение действий, предусмотренных методикой калибровки средств измерений
- Выполнение действий, предусмотренных методикой поверки средств измерений

Трудовая функция - Разработка и внедрение специальных средств измерений (B/09.5)

#### Трудовые действия:

- Проведение метрологической экспертизы заявки на разработку средств измерений
  - Разработка технического задания на проектирование средств измерений

- Проведение метрологической экспертизы технической документации на разработку и изготовление средств измерений
  - Внедрение специальных средств измерения

В результате изучения дисциплины обучающийся должен освоить следующие трудовые функции профессионального стандарта «Специалист по техническому контролю качества продукции»:

Трудовая функция - Внедрение новых методов и средств технического контроля (A/03.5)

Трудовые действия:

- Анализ новых нормативных документов в области технического контроля качества продукции
- Анализ состояния технического контроля качества продукции на производстве
  - Разработка новых методик контроля
  - Разработка новых методик испытаний
  - Проектирование специальной оснастки для контроля и испытаний
- Разработка технических заданий на проектирование специальной оснастки для контроля и испытаний
- Согласование новых методик и средств контроля качества с технологическими, метрологическими и производственными подразделениями организации
- Выпуск конструкторской документации на разработанную специальную оснастку для контроля и испытаний
  - Внедрение новых методов и средств технического контроля

Трудовая функция - Проведение испытаний новых и модернизированных образцов продукции (A/04.5)

Трудовые действия:

- Контроль параметров изготавливаемых изделий
- Испытания изготавливаемых изделий
- Оформление документации по результатам контроля и испытаний
- Обработка данных, полученных при испытаниях
- Учет и систематизация данных о фактическом уровне качества изготавливаемых изделий
- Подготовка документов к аттестации и сертификации изготавливаемых изделий

Освоение дисциплины (модуля) направлено на формирование общепрофессиональной компетенции:

- ОПК-2 способностью и готовностью участвовать в организации работы по повышению научно-технических знаний, в развитии творческой инициативы, рационализаторской и изобретательской деятельности, во внедрении достижений отечественной и зарубежной науки, техники, в использовании передового опыта, обеспечивающих эффективную работу учреждения, предприятия
- ПК-23 способностью принимать участие в работах по расчету и проектированию деталей и узлов разрабатываемых средств измерений, испытаний и контроля в соответствии с техническими заданиями и использованием стандартных средств автоматизации проектирования

Планируемые	Критерии оценивания результатов обучения			
результаты обучения (показатели освоения)	Низкий (допороговый), компетенция не сформирована	Пороговый	Базовый	Продвинутый
ОПК-2 Знать: этапы научного и технического развития евро- пейской циви- лизации; осо- бенностях раз- вития отече- ственного про- мышленного комплекса; ме- тоды поиска изобретатель- ских идей в процессе науч- нотехнического творчества и выявления ра- ционализатор- ских техниче- ских решений; патентное зако- нодательство и состав докумен- тации при пода- че заявки на вы- дачу патента на изобретение, полезную мо- дель, промыш- ленный образец.	Не имеет четкого представления об изучаемом материале, допускает грубые ошибки об этапах научного и технического развития европейской цивилизации и особенностях развития отечественного промышленного комплекса	Фрагментарное, неполное знания без грубых ошибок об изучаемом материале, допускает грубые ошибки об этапах научного и технического развития европейской цивилизации и особенностях развития отечественного промышленного комплекса.	В целом успешные, но содержащие отдельные пробелы знания в базовом (стандартном) объёме об изучаемом материале, допускает грубые ошибки об этапах научного и технического развития европейской цивилизации и особенностях развития отечественного промышленного комплекса.	Демонстрация высокого уровня знаний; способность самостоятельного анализа и реализации полученных знаний об изучаемом материале, допускает грубые ошибки об этапах научного и технического развития европейской цивилизации и особенностях развития отечественного промышленного комплекса; методах поиска изобретательских идей в процессе научнотехнического творчества и выявления рационализаторских технического творчества и выявления рационализаторских технического творчества и выявления рационализаторских технических решений; патентном законодательстве и составе документации при подаче заявки на выдачу патента на изобретение, полезную модель, промыш-
				ленный обра-

				зец.
	Демонстрирует	Частичные, фраг-	В целом	Демонстрация
	частичные,	ментарные уме-	успешные, но	высокого уров-
	фрагментарные,	ния без грубых	содержащие	ня умений ана-
Уметь:	очень поверх-	ошибок анализи-	отдельные	лизировать и
анализировать и	ностные умения	ровать и сопо-	пробелы уме-	сопоставлять
сопоставлять	анализировать и	ставлять пред-	ния в базовом	представлен-
представленные	сопоставлять	ставленные точки	(стандартном)	ные точки зре-
точки зрения и	представленные	зрения и позиции	объёме анали-	ния и позиции
позиции специ-	точки зрения и	специалистов по	зировать и со-	специалистов
алистов по про-	позиции специа-	проблемным те-	поставлять	по проблемным
блемным темам;	листов по про-	мам.	представлен-	темам; творче-
творчески под-	блемным темам,		ные точки зре-	ски подходить
ходить к реше-	допуская грубые		ния и позиции	к решению
нию сложных	ошибки		специалистов	сложных тех-
технических во-			по проблемным	нических во-
просов; прово-			темам; творче-	просов; прово-
дить различные			ски подходить	дить различные
виды патентного			к решению	виды патентно-
поиска по фон-			сложных тех-	го поиска по
дам областной			нических во-	фондам об-
патентной биб-			просов.	ластной па-
лиотеки и по				тентной биб-
электронным				лиотеки и по
ресурсам Феде-				электронным
рального инсти-				ресурсам Фе-
тута промыш-				дерального ин-
ленной соб-				ститута про-
ственности.				мышленной.

D	П	TT 1	D	D
Владеть:	Демонстрирует	Частичное, фраг-	В целом	Владение
навыками	низкий уровень	ментарное владе-	успешное, но	навыками
письменного	владения навы-	ние навыками по	содержащее	навыками
аргументиро-	ками по повы-	повышению эф-	отдельные	письменного
ванного изло-	шению эффек-	фективности по-	пробелы вла-	аргументиро-
жения соб-	тивности поиска	иска и решения	дение базовы-	ванного изло-
ственной точки	и решения но-	новых инженер-	ми навыками и	жения соб-
зрения; уверен-	вых инженерных	ных задач.	приемами-	ственной точки
ного поиска и	задач.		навыками	зрения; уве-
использования			письменного	ренного поиска
данных Интер-			аргументиро-	и использова-
нет-ресурсов;			ванного изло-	ния данных
системой знаний			жения соб-	Интернет-
и навыков, не-			ственной точки	ресурсов; си-
обходимых при			зрения; уве-	стемой знаний
проведении ра-			ренного поиска	и навыков, не-
бот по защите			и использова-	обходимых при
интеллектуаль-			ния данных	проведении ра-
ной собственно-			Интернет-	бот по защите
сти; навыками			ресурсов; си-	интеллектуаль-
по повышению			стемой знаний	ной собствен-
эффективности			и навыков, не-	ности; навыка-
поиска и реше-			обходимых при	ми по повыше-
ния новых ин-			проведении ра-	нию эффектив-
женерных задач;			бот по защите	ности поиска и
методикой вы-			интеллектуаль-	решения новых
явления новых			ной собствен-	инженерных
технических			ности; навыка-	задач; методи-
решений и до-			ми по повыше-	кой выявления
кументального			нию эффектив-	новых техни-
оформления			ности поиска и	ческих реше-
прав промыш-			решения новых	ний и докумен-
ленной соб-			инженерных	тального
ственности.			задач.	оформления
CIBCIIII CCIII.			<i>эиди</i> 1.	прав промыш-
				ленной соб-
				ственности.
ПК-23	Фрагментарные	Неполные пред-	Сформирован-	Сформирован-
3нать:	знания об ос-	ставления об ос-	ные, но содер-	ные представ-
- основные	новных принци-	новных принци-	жащие отдель-	ления об ос-
принципы и ме-	пах и методах	пах и методах	ные пробелы	новных прин-
тоды проекти-	проектирования	проектирования	представления	ципах и мето-
-		систем автомати-	об основных	дах проектиро-
рования систем автоматизации	систем автома-	зации измерений,	принципах и	вания систем
·	тизации измере-	испытаний и кон-	методах проек-	автоматизации
измерений, ис- пытаний и кон-	ний, испытаний	троля, способах	тирования си-	измерений, ис-
	и контроля, спо- собах их мате-	их математиче-	стем автомати-	пытаний и кон-
троля;		ского описания, а также методах	зации измере- ний, испытаний	троля, спосо- бах их матема-
- способы их	матического	обеспечения	нии, испытании и контроля,	тического опи-
математическо-	описания, а так-	надежности	способах их	сания, а также
го описания;	же методах	средств измере-	математиче-	методах обес-
		• · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	-	

методы обеспечения надежности средств измерений при конструировании, изготовлении и технической эксплуатации; - методы и средства разработки математического, информационного и программного обеспечения современных систем компьютерной диагностики

обеспечения надежности средств измерепри конний струировании, изготовлении технической эксплуатации и методах и средствах разработки математического, информационного и программного обеспечения совресистем менных компьютерной диагностики.

ний при конструировании, изготовлении и технической эксплуатации и методах и средствах разработки математического, информационного и программного обеспечения современных систем компьютерной диагностики. ского описания, а также методах обеспечения належности средств измерений при конструировании. изготовлении и технической эксплуатации и методах и средствах разработки математического, информационного и программного обеспечения современных систем компьютерной диагностики.

печения надежности средств измерений при конструировании. изготовлении и технической эксплуатации и методах и средствах разработки математического, информационного и программного обеспечения современных систем компьютерной лиагностики.

#### Уметь:

- применять на практике полученные знания при проектировании автоматизированных систем измерений, испытаний контроля; - выполнять работы по расчету и проектированию данных систем; использовать современные средства вычислительной техники для решения задач построения и анализа разрабатываемых систем

Фрагментарное использование умения применять на практике полученные знания при проектировании автоматизированных систем измерений, испытаний контроля выполнять работы по расчету и проектированию данных систем; использовать современные средства вычислительной техники для решения задач построения и анализа разрабатываемых систем.

целом успешное, но не систематическое использование умения применять на практике полученные знания при проектировании автоматизированных систем измерений, испытаний и контроля; - выполнять рабо-

проектированию данных систем; использовать современные средства вычислительной техники для решения задач построения и анализа раз-

рабатываемых си-

стем.

ты по расчету и

В целом успешное, но содержащее отдельные пробелы использование умения применять на практике полученные знания при проектировании автоматизированных систем измерений, испытаний и контроля; - выполнять работы по расчету и проектированию данных систем; использовать современные средства вычислительной техники для решения задач построения и анализа разрабатываемых

систем.

Сформированное умение применять на практике полученные знания при проектировании автоматизированных систем измерений. пытаний и контроля; - выполнять работы по расчету и проектированию данных систем; использовать современные средства вычислительной техники для решения задач построения и анализа разрабатываемых систем.

Владеть:	Фрагментарное	В целом успеш-	В целом	Успешное и
, ,	•	_		
- навыками ис-	владение навы-	ное, но не систе-	успешное, но	система-
следования и	ками исследова-	матическое вла-	содержащее	тическое вла-
синтеза слож-	ния и синтеза	дение навыками	отдельные	дение навыка-
ных систем из-	сложных систем	исследования и	пробелы вла-	ми исследова-
		синтеза сложных	дение навыка-	ния и синтеза
мерений и кон-	измерений и	систем измерений	ми исследова-	сложных си-
троля;	контроля, систе-	и контроля, си-	ния и синтеза	стем измерений
- системой зна-	мой знаний и	стемой знаний и	сложных си-	и контроля, си-
ний и навыков,	навыков, необ-	навыков, необхо-	стем измерений	стемой знаний
необходимых	ходимых при	димых при проек-	и контроля, си-	и навыков, не-
при проектиро-	проектировании	тировании систем	стемой знаний	обходимых при
вании систем	систем техниче-	технической диа-	и навыков, не-	проектирова-
технической ди-	ской диагности-	гностики и навы-	обходимых при	нии систем
агностики;	ки и навыками	ками компьютер-	проектирова-	технической
· ·		ного анализа.	нии систем	диагностики и
- навыками	компьютерного		технической	навыками ком-
компьютерного	анализа.		диагностики и	пьютерного
анализа.			навыками ком-	анализа.
			пьютерного	
			анализа.	

В результате освоения дисциплины обучающийся должен: знать:

- условия равновесия плоской и пространственной систем сил;
- законы трения и методы решения задач с учетом сил трения;
- кинематические характеристики точки;
- частные и общие случаи движения точки и твердого тела;
- дифференциальные уравнения движения точки;
- общие теоремы динамики;
- теоретические основы явления удара;
- основные закономерности при расчете деталей и узлов разрабатываемых средств измерений, испытаний и контроля.

#### уметь:

- -определять силы и моменты сил, действующие на точку, тело, систему;
- -преобразовывать системы сил и определять условия равновесия систем сил;
- -определять законы движения и кинематические характеристики движения тел и систем:
- использовать законы и методы теоретической механики как основы описания и расчетов механизмов транспортных и транспортно-технологических машин и оборудования
- проводить работы по расчету и проектированию деталей и узлов разрабатываемых средств измерений, испытаний и контроля в соответствии с техническими заданиями. владеть:
- способностью и готовностью участвовать в организации работы по повышению научно-технических знаний, в развитии творческой инициативы, рационализаторской и изобретательской деятельности, во внедрении достижений отечественной и зарубежной науки, техники, в использовании передового опыта, обеспечивающих эффективную работу учреждения, предприятия
- способностью принимать участие в работах по расчету и проектированию деталей и узлов разрабатываемых средств измерений, испытаний и контроля в соответствии с тех-

ническими заданиями и использованием стандартных средств автоматизации проектирования

- методами преобразования систем сил, определения реакций опор;
- методами определения скоростей и ускорений точек и тел;
- анализом и способностью составлять дифференциальных уравнений движения точек и тел. Методами определения скоростей и ускорений точек и тел;
- способностью осуществлять сбор и анализ исходных данных для расчета и проектирования.

## 3.1. Матрица соотнесения тем/разделов дисциплины и формируемых в них профессиональных компетенций

№ пп		Компетенции		
	Разделы, темы дисциплины	ОПК-2	ПК-23	Общее количество компетенц ий
1	СТАТИКА			
1.1	Введение. Основные понятия теоретической механики. Статика. Понятие силы, момента силы относительно точки и оси, пары сил. Связи и реакции связей.	+	+	2
1.2	Методы преобразования систем сил. Условия и уравнения равновесия твердых тел под действием различных систем сил.	+	+	2
1.3	Трение. Центр тяжести твердого тела и его координаты.	+	+	2
2	КИНЕМАТИКА			
2.1	Кинематика. Предмет кинематики. Способы задания движения точки. Скорость и ускорение точки.	+	+	2
2.2	Вращения твердого тела вокруг неподвижной оси. Поступательное движение твердого тела и движение плоской фигуры в ее плоскости. Вращение тела вокруг неподвижной точки.	+	+	2
2.3	Абсолютное и относительное движение точки. Сложное движение твердого тела.	+	+	2
3	ДИНАМИКА			
3.1	Динамика. Предмет динамики. Законы механики Галилея-Ньютона. Задачи динамики. Прямолинейные колебания материальной точки.	+	+	3
3.2	Механическая система. Дифференциальные уравнения движения механической системы.	+	+	3
3.3	Количество движения материальной точки и механической системы. Момент количества движения материальной точки относительно центра и оси. Кинетическая энергия матери-	+	+	3

	альной точки и механической системы. Об-			
	щие теоремы динамики.			
3.4	Понятие о силовом поле. Принцип Даламбе-			
	ра для материальной точки и механической	+	+	3
	системы. Метод кинетостатики			
3.5	Связи и их уравнения. Принцип возможных перемещений. Обобщенные координаты системы. Дифференциальные уравнения движения механической системы в обобщенных координатах или уравнение Лагранжа второго рода.	+	+	3
3.6	Явления удара. Общие теоремы теории удара. Коэффициент восстановления. Потеря кинетической энергии при ударе.	+	+	3

**4 Структура и содержание дисциплины (модуля)** Общая трудоемкость дисциплины составляет 6 зачетных единицы (216 ак.ч).

4.1 Объем лисциплины и вилы учебной работы

4.1 ООБСМ ДИСЦИ	шлипы и ы	иды учсоно	и раооты		
	Количество часов				
Deves a source.	по очной ф	орме обуче-	По заочной форме		
Виды занятий	ния		обучения		
	3семестр	4семестр	3 курс		
Общая трудоемкость дисциплины	108	108	216		
Контактная работа обучающихся с	48	42	30		
преподавателем, т.ч.					
Аудиторные занятия, в т.ч.	48	42	30		
Лекции	16	14	10		
Практические занятия	32	28	20		
Самостоятельная работа.	60	39	177		
проработка учебного материала	20	13	65		
по дисциплине (конспектов лек-					
ций, учебников, материалов се-					
тевых ресурсов)					
выполнение расчетно-	20	15	65		
графических работ					
подготовка к тестированию	20	11	47		
Контроль		27	9		
Вид итогового контроля	зачет	экзамен	экзамен		

#### 4.2 Лекции

		Объем	в часах	
№	Раздел дисциплины (модуля), темы лекций	очная форма обучения	заочная форма обучения	Формируемые компетенции
1	СТАТИКА			
1.1	Тема 1.1 Введение. Основные понятия теоретической механики. Статика. Понятие силы, момента силы относительно точки и оси,	2	1	ОПК-2, ПК- 23

1.2         Тема 1.2 Методы преобразования систем сил. Условия и уравнения равновесия твердых тел под действием различных систем сил.         2         1         ОПК-2, ПР 23           1.3         Тема 1.3 Трение. Центр тяжести твердого тела и его координаты.         2         1         ОПК-2, ПР 23           2         КИНЕМАТИКА         2         1         ОПК-2, ПР 23           2.2         Тема 2.1 Кинематика. Предмет кинематики. Скорость и ускорение точки.         2         1         ОПК-2, ПР 23           2.2         Тема 2.2Вращения твердого тела вокруг неподвижной точки.         2         1         ОПК-2, ПР 23           2.3         Са Абсолютное и относительное движение точки. Сложное движение точки. Законы материальной точки.         2         1         ОПК-2, ПР 23           3.         ДИНАМИКА         3.1         3.1 Динамика. Предмет динамики. Законы материальной точки.         2         1         ОПК-2, ПР 23           3.2         З.2 Механическая системы. Момент количества движения материальной точки и механич				I	
сил. Условия и уравнения равновесия твердых тел под действием различных систем сил.  1.3 Тема 1.3 Трение. Центр тяжести твердого тела и его координаты.  2 КИНЕМАТИКА  2.1 Тема 2.1 Кинематика. Предмет кинематики. Способы задания движения точки. Скорость и ускорение точки.  2.2 Тема 2.2 Кращения твердого тела вокруг неподвижной оси. Поступательное движение твердого тела и движение твердого тела и движение твердого тела вокруг неподвижной точки.  2.3 2.3 Абсолютное и относительное движение точки. Сложное движение точки. Обыс движение точки. Сложное движение точки. Обыс движения материальной точки.  3.1 З.1 Динамика. Предмет динамики. Законы механическая система. Дифференциальные уравнения движения материальной точки и механической системы. Момент количества движения материальной точки и механической системы. Момент количества движения материальной точки и механической системы. Общие теоремы динамики.  3.3 3.3 Количество движения материальной точки и механической системы. Момент количества движения материальной точки и механической системы. Общие теоремы динамики.  3.4 3.4 Попятие о силовом поле. Прищцип Даламбера для материальной точки и механической системы. Момент количествы. Момент количествы. Инфирацыны координаты и куравнения дрижнения дрижнения движения механической системы общенных координатах или уравнения движения поточки и механической системы. Дифференциальные уравнения движения механической системы в обобщенных координатах или уравнение Лагранжа второго рода.  3.6 Явления удара. Общие теоремы теорим удара. Коэффицисит восстановления. Потеря кинетической энергии при удара.		пары сил. Связи и реакции связей.			
1.3         Тема 1.3 Трение. Центр тяжести твердого тела и его координаты.         2         1         ОПК-2, ПЕ 23           2         КИНЕМАТИКА         2         1         ОПК-2, ПЕ 23           2.1         Тема 2.1 Кинематика. Предмет кинематики. Способы задания движения точки. Скорость и ускорение точки.         2         1         ОПК-2, ПЕ 23           2.2         Тема 2.2Вращения твердого тела вокруг неподвижной оси. Поступательное движение твердого тела и движение твердого тела вокруг неподвижной точки.         4         1         ОПК-2, ПЕ 23           2.3         2.3 Абсолютное и относительное движение точки. Сложное движение точки. Сложное движение точки. Сложное движение точки. Сложное движение точки. Законы механики Галилея-Ньютона. Задачи динамики. Прямолинейные колебания материальной точки. Прямолинейные колебания материальной нье уравнения движения механической системы. Задачи динамики. Законы механической системы. Момент количества движения материальной точки отчки и механической системы. Момент количества движения материальной точки относительно центра и оси. Кинетическая энергия материальной точки и механической системы. Метод кинетостатики         4         1         ОПК-2, ПЕ 23           3.4         3.4 Понятие о силовом поле. Принцип Даламбера для материальной точки и механической системы. Метод кинетостатики         2         1         ОПК-2, ПЕ 23           3.5         3.5 Связи и их уравнения, принцип возможных перемещений. Обобщенные координатах или уравнения движения механической системы в обобщеных координатах или уравнения удара. Коэффиниент восстановления. Потеря кинетической энерг	1.2	сил. Условия и уравнения равновесия твердых тел под действием различных систем	2	1	ОПК-2, ПК- 23
2.1 Тема 2.1 Кинематика. Предмет кинематики. Способы задания движения точки. Скорость и ускорение точки. Скорость и ускорение точки. Тема 2.2Вращения твердого тела вокруг неподвижной оси. Поступательное движение твердого тела и движение плоской фигуры в ее плоскости. Вращение тела вокруг неподвижной точки. Вращение тела вокруг неподвижной точки. Сложное движение точки. Прямолинейные колебания материальной точки. Прямолинейные колебания материальной точки. Прямолинейные колебания материальной точки и механическая система. Дифференциальные уравнения движения материальной точки и механической системы. Момент количества движения материальной точки и механической системы. Общие теоремы динамики. З.4 Понятие о силовом поле. Принцип Даламбера для материальной точки и механической системы. Общие теоремы динамики. З.5 З.5 Связи и их уравнения. Принцип возможных перемещений. Обобщенные кородинаты системы. Дифференциальные уравнения движения механической системы. Дифференциальные уравнения движения механической системы. Метод кинетостатики з.5 З.5 Связи и их уравнения принцип возможных перемещений. Обобщенные кородинаты и исханической системы. Дифференциальные уравнения движения механической системы в обобщенных координатах или уравнения движения механической системы при удара. ОПК-2, ПК-2, ПК-2	1.3	Тема 1.3 Трение. Центр тяжести твердого	2	1	ОПК-2, ПК- 23
Способы задания движения точки. Скорость и ускорение точки.  2.2 Тема 2.2Вращения твердого тела вокруг неподвижной оси. Поступательное движение твердого тела и движение плоской фигуры в ее плоскости. Вращение тела вокруг неподвижной точки.  2.3 2.3 Абсолютное и относительное движение точки. Сложное движение тередого тела.  3 ДИНАМИКА  3.1 З.1 Динамика. Предмет динамики. Законы механики Галилея-Ньютона. Задачи динамики. Прямолинейные колебания материальной точки.  3.2 З.2 Механическая система. Дифференциальные уравнения движения материальной точки и механической системы. Момент количества движения материальной точки и механической системы. Момент количества движения материальной точки и механической системы. ОПК-2, ПИ 23  3.3 Количество движения материальной точки и механической системы. Общие теоремы динамики.  3.4 Понятие о силовом поле. Принцип Даламбера для материальной точки и механической системы. Общие теоремы динамики.  3.4 Понятие о силовом поле. Принцип даламбера для материальной точки и механической системы. Метод кинетостатики  3.5 З.5 Связи и их уравнения. Принцип возможных перемещений. Обобщенные координаты системы. Дифференциальные уравнения движения механической системы в обобщенных координатах или уравнение Лагранжа второго рода.  3.6 З.6 Явления удара. Общие теоремы теории удара. Коэффициент восстановления. Потеря кинетической энергии при ударе.	2	КИНЕМАТИКА			
подвижной оси. Поступательное движение твердого тела и движение плоской фигуры в ее плоскости. Вращение тела вокруг неподвижной точки.  2.3 2.3 Абсолютное и относительное движение точки. Сложное движение твердого тела.  3 ДИНАМИКА  3.1 3.1 Динамика. Предмет динамики. Законы механики Галилея-Ньютона. Задачи динамики. Прямолинейные колебания материальной точки.  3.2 3.2 Механическая система. Дифференциальные уравнения движения механической системы.  3.3 3.3 Количество движения материальной точки и механической системы. Момент количества движения материальной точки и механической системы. Обще теоремы динамики.  3.4 3.4 Понятие о силовом поле. Принцип Даламбера для материальной точки и механической системы. Метод кинетостатики  3.5 3.5 Связи и их уравнения. Принцип возможных перемещений. Обобщенные координаты системы. Дифференциальные уравнения движения механической системы в обобщенных координатах или уравнение Лагранжа второго рода.  3.6 3.6 Явления удара. Общие теоремы теории удара. Коэффициент восстановления. Потеря кинетической энергии при ударе.	2.1	Способы задания движения точки. Скорость	2	1	ОПК-2, ПК- 23
Точки. Сложное движение твердого тела.   4	2.2	подвижной оси. Поступательное движение твердого тела и движение плоской фигуры в ее плоскости. Вращение тела вокруг непо-	4	1	ОПК-2, ПК- 23
3.1   З.1 Динамика. Предмет динамики. Законы механики Галилея-Ньютона. Задачи динамики. Прямолинейные колебания материальной точки.   3.2   Механическая система. Дифференциальные уравнения движения материальной точки и механической системы.   3.3   Количество движения материальной точки и механической системы. Момент количества движения материальной точки относительно центра и оси. Кинетическая энергия материальной точки и механической системы. Общие теоремы динамики.   3.4   Понятие о силовом поле. Принцип Даламбера для материальной точки и механической системы. Метод кинетостатики   23   ОПК-2, ПР 24   ОПК-2, ПР 25   ОПК-2, ПР 26   ОПК-2, ПР 26   ОПК-2, ПР 27   ОПК-2, ПР 28   ОПК-2, ПР 28   ОПК-2, ПР 29   ОПК-2, ПР 29   ОПК-2, ПР 29   ОПК-2, ПР 20   ОПК-2,		точки. Сложное движение твердого тела.	4	1	ОПК-2, ПК- 23
механики Галилея-Ньютона. Задачи динамики. Прямолинейные колебания материальной точки.  3.2 3.2 Механическая система. Дифференциальные уравнения движения механической системы.  3.3 3.3 Количество движения материальной точки и механической системы. Момент количества движения материальной точки относительно центра и оси. Кинетическая энергия материальной точки и механической системы. Общие теоремы динамики.  3.4 3.4 Понятие о силовом поле. Принцип Даламбера для материальной точки и механической системы. Метод кинетостатики  3.5 3.5 Связи и их уравнения. Принцип возможных перемещений. Обобщенные координаты системы. Дифференциальные уравнения движения механической системы в обобщенных координатах или уравнение Лагранжа второго рода.  3.6 3.6 Явления удара. Общие теоремы теории удара. Коэффициент восстановления. Потеря кинетической энергии при ударе.		ДИНАМИКА			
ные уравнения движения механической системы.  3.3 3.3 Количество движения материальной точки и механической системы. Момент количества движения материальной точки относительно центра и оси. Кинетическая энергия материальной точки и механической системы. Общие теоремы динамики.  3.4 3.4 Понятие о силовом поле. Принцип Даламбера для материальной точки и механической системы. Метод кинетостатики  3.5 3.5 Связи и их уравнения. Принцип возможных перемещений. Обобщенные координаты системы. Дифференциальные уравнения движения механической системы в обобщенных координатах или уравнение Лагранжа второго рода.  3.6 3.6 Явления удара. Общие теоремы теории удара. Коэффициент восстановления. Потеря кинетической энергии при ударе.	3.1	механики Галилея-Ньютона. Задачи дина- мики. Прямолинейные колебания матери-	2	1	ОПК-2, ПК- 23
точки и механической системы. Момент количества движения материальной точки относительно центра и оси. Кинетическая энергия материальной точки и механической системы. Общие теоремы динамики.  3.4 З.4 Понятие о силовом поле. Принцип Даламбера для материальной точки и механической системы. Метод кинетостатики  3.5 З.5 Связи и их уравнения. Принцип возможных перемещений. Обобщенные координаты системы. Дифференциальные уравнения движения механической системы в обобщенных координатах или уравнение Лагранжа второго рода.  3.6 З.6 Явления удара. Общие теоремы теории удара. Коэффициент восстановления. Потеря кинетической энергии при ударе.	3.2	ные уравнения движения механической си-	2	1	ОПК-2, ПК- 23
3.4       3.4 Понятие о силовом поле. Принцип Даламбера для материальной точки и механической системы. Метод кинетостатики       2       1       ОПК-2, ПР 23         3.5       3.5 Связи и их уравнения. Принцип возможных перемещений. Обобщенные координаты системы. Дифференциальные уравнения движения механической системы в обобщенных координатах или уравнение Лагранжа второго рода.       2       ОПК-2, ПР 23         3.6       3.6 Явления удара. Общие теоремы теории удара. Коэффициент восстановления. Потеря кинетической энергии при ударе.       2       ОПК-2, ПР 23	3.3	3.3 Количество движения материальной точки и механической системы. Момент количества движения материальной точки относительно центра и оси. Кинетическая энергия материальной точки и механиче-	4	1	ОПК-2, ПК- 23
ных перемещений. Обобщенные координаты системы. Дифференциальные уравнения движения механической системы в обобщенных координатах или уравнение Лагранжа второго рода.  3.6 З.6 Явления удара. Общие теоремы теории удара. Коэффициент восстановления. Потеря кинетической энергии при ударе.	3.4	3.4 Понятие о силовом поле. Принцип Да- ламбера для материальной точки и механи-	2	1	ОПК-2, ПК- 23
удара. Коэффициент восстановления. Потеря кинетической энергии при ударе.	3.5	ных перемещений. Обобщенные координаты системы. Дифференциальные уравнения движения механической системы в обобщенных координатах или уравнение Ла-	2		ОПК-2, ПК- 23
Итого 30 10	3.6	удара. Коэффициент восстановления. Поте-	2		ОПК-2, ПК- 23
		Итого	30	10	

### 4.3 Лабораторные работы

Не предусмотрены

### 4.4 Практические занятия

Наименование занятия	Ia		Объем	в часах	Форми-
1.1   Тема 1.1 Силы. Системы сил. Действия пад силами и системами сил. Определение моментов сил относительно точки, оси. Приведение систем сил к главному вектору и главному моменту   2   1   0ПК-2, ПК-23   1.3   Тема 1.2 Условие равновесия сходящейся системы сил к главному вектору и главному моменту   2   1   0ПК-2, ПК-23   1.3   Тема 1.3 Условие равновесия плоской системы сил сил   1.4   Тема 1.4 Условие равновесия пространственной   4   2   0ПК-2, ПК-23   1.5   Тема 1.5 Пентр тяжести тела, фигуры, ломанной   2   1   0ПК-2, ПК-23   1.6   Тема 1.6 Условие равновесия систем сил с учетом сил трения   2   1   0ПК-2, ПК-23   1.6   Тема 1.6 Условие равновесия систем сил с учетом сил трения   2   1   0ПК-2, ПК-23   1.6   Тема 2.1 Кинематика точки. Определение скоростей и ускорения точки при различном способе задания движения   2   1   0ПК-2, ПК-23   1.7   Тема 2.1 Поступательное и вращательное движен   4   1   0ПК-2, ПК-23   1.7   Тема 2.3 Плоское движение. Определение скоростей и ускорений точек, и угловых скоростей и ускорений телектемы   4   2   0ПК-2, ПК-23   1.7   Тема 2.4 Сложное движение точки   4   2   0ПК-2, ПК-23   1.7	Де) (ы)		очная	заочная	-
1.1   Тема 1.1 Силы. Системы сил. Действия пад силами и системами сил. Определение моментов сил относительно точки, оси. Приведение систем сил к главному вектору и главному моменту   2   1   0ПК-2, ПК-23   1.3   Тема 1.2 Условие равновесия сходящейся системы сил к главному вектору и главному моменту   2   1   0ПК-2, ПК-23   1.3   Тема 1.3 Условие равновесия плоской системы сил сил   1.4   Тема 1.4 Условие равновесия пространственной   4   2   0ПК-2, ПК-23   1.5   Тема 1.5 Пентр тяжести тела, фигуры, ломанной   2   1   0ПК-2, ПК-23   1.6   Тема 1.6 Условие равновесия систем сил с учетом сил трения   2   1   0ПК-2, ПК-23   1.6   Тема 1.6 Условие равновесия систем сил с учетом сил трения   2   1   0ПК-2, ПК-23   1.6   Тема 2.1 Кинематика точки. Определение скоростей и ускорения точки при различном способе задания движения   2   1   0ПК-2, ПК-23   1.7   Тема 2.1 Поступательное и вращательное движен   4   1   0ПК-2, ПК-23   1.7   Тема 2.3 Плоское движение. Определение скоростей и ускорений точек, и угловых скоростей и ускорений телектемы   4   2   0ПК-2, ПК-23   1.7   Тема 2.4 Сложное движение точки   4   2   0ПК-2, ПК-23   1.7	Эаз	Наименование занятия	форма	форма	
1.1   Тема 1.1 Силы. Системы сил. Действия пад силами и системами сил. Определение моментов сил относительно точки, оси. Приведение систем сил к главному вектору и главному моменту   2   1   0ПК-2, ПК-23   1.3   Тема 1.2 Условие равновесия сходящейся системы сил к главному вектору и главному моменту   2   1   0ПК-2, ПК-23   1.3   Тема 1.3 Условие равновесия плоской системы сил сил   1.4   Тема 1.4 Условие равновесия пространственной   4   2   0ПК-2, ПК-23   1.5   Тема 1.5 Пентр тяжести тела, фигуры, ломанной   2   1   0ПК-2, ПК-23   1.6   Тема 1.6 Условие равновесия систем сил с учетом сил трения   2   1   0ПК-2, ПК-23   1.6   Тема 1.6 Условие равновесия систем сил с учетом сил трения   2   1   0ПК-2, ПК-23   1.6   Тема 2.1 Кинематика точки. Определение скоростей и ускорения точки при различном способе задания движения   2   1   0ПК-2, ПК-23   1.7   Тема 2.1 Поступательное и вращательное движен   4   1   0ПК-2, ПК-23   1.7   Тема 2.3 Плоское движение. Определение скоростей и ускорений точек, и угловых скоростей и ускорений телектемы   4   2   0ПК-2, ПК-23   1.7   Тема 2.4 Сложное движение точки   4   2   0ПК-2, ПК-23   1.7	(T		1 1		
1.1         Тема 1.1 Силы. Системы сил. Действия над силами и системами сил. Определение моментов сил относительно точки, оси. Приведение систем сил к главному вектору и главному моменту         4         1         ОПК-2, ПК-23           1.2         Тема 1.2 Условие равновесия сходящейся системы к главному вектору и главному моменту         2         1         ОПК-2, ПК-23           1.3         Тема 1.3 Условие равновесия плоской системы сил         2         1         ОПК-2, ПК-23           1.4         Тема 1.4 Условие равновесия пространственной системы сил         4         2         ОПК-2, ПК-23           1.5         Тема 1.5 Центр тяжести тела, фигуры, ломанной         2         1         ОПК-2, ПК-23           1.6         Тема 1.5 Чентр тяжести тела, фигуры, ломанной         2         1         ОПК-2, ПК-23           1.6         Тема 1.5 Чентр тяжести тела, фигуры, ломанной         2         1         ОПК-2, ПК-23           1.6         Тема 1.5 Чентр тяжести тела, фигуры, ломанной         2         1         ОПК-2, ПК-23           1.6         Тема 1.6 Условие равновесия пространственом         2         1         ОПК-2, ПК-23           1.6         Тема 2.1 Кинематика точки при различном способе задания движения         4         1         ОПК-2, ПК-23           2.1         Тема 2.3 Поступательное и вращательное движени скоростей и ускорений тел системы	~	Разлел 1 Статика	<b>J</b>	J	тепции
MI и системами сил. Определение моментов сил относительно точки, оси. Приведение систем сил к главному вектору и главному моменту	1 1		4	1	ОПК-2
1.2   Тема 1.2 Условие равновесия плоской системы сил к главному вектору и главному моменту   1.3   Тема 1.3 Условие равновесия плоской системы сил   1.4   Тема 1.4 Условие равновесия плоской системы сил   1.5   Тема 1.4 Условие равновесия пространственной   2   1   ОПК-2, ПК-23   1.4   Тема 1.4 Условие равновесия пространственной   4   2   ОПК-2, ПК-23   1.5   Тема 1.5 Центр тяжести тела, фигуры, ломанной   2   1   ОПК-2, ПК-23   1.6   Тема 1.6 Условие равновесия систем сил с учетом сил трения   2   1   ОПК-2, ПК-23   1.6   Тема 2.1 Кинематика точки. Определение скоростей и ускорения точки при различном способе задания движения   2   1   ОПК-2, ПК-23   1.6   Тема 2.1 Кинематика точки. Определение скоростей и ускорений точки при различном способе задания движения   4   1   ОПК-2, ПК-23   1.6   Тема 2.3 Плоское движение. Определение скоростей и ускорений тел системы   1   ОПК-2, ПК-23   1.6   Тема 2.4 Сложное движение точки   4   2   ОПК-2, ПК-23   1.6   Тема 2.4 Сложное движение точки   4   2   ОПК-2, ПК-23   1.7   Тема 3.1 Дифференциальные уравнения движения   4   1   ОПК-2, ПК-23   1.7   Тема 3.2 Движение центра тяжести системы   1.7   ОПК-2, ПК-23   1.7   Тема 3.3 Теорема об изменении количества движения   4   1   ОПК-2, ПК-23   1.7   Ста 3.5   Тема 3.6 Терема об изменении кинетической   4   1   ОПК-2, Ства движения   3.5   Тема 3.6 Принцип Даламбера   2   1   ОПК-2, ПК-23   3.6   Тема 3.7 Принцип возможных перемещений.   4   1   ОПК-2, ПК-23   3.7   Тема 3.7 Принцип возможных перемещений.   4   1   ОПК-2, ПК-23   3.8   Тема 3.8 Обобщенные силь. Уравнение Лагранжа   2   1   ОПК-2, ПК-23   3.8   Тема 3.8 Обобщенные силь. Уравнение Лагранжа   2   1   ОПК-2, ПК-23   3.8   Тема 3.8 Обобщенные силь. Уравнение Лагранжа   2   1   ОПК-2, ПК-23   3.8   Тема 3.8 Обобщенные силь. Уравнение Лагранжа   2   1   ОПК-2, ПК-23   3.8   Тема 3.8 Обобщенные силь. Уравнение Лагранжа   2   1   ОПК-2, ПК-23   3.8   Тема 3.8 Обобщенные силь. Уравнение Лагранжа   2   1   ОПК-2, ПК-23   3.8   Тема 3.8 Обобщенные силь. Уравнение Ла	1.1		•	1	,
1.2   Тема 1.2 Условие равновесия сходящейся системы сил   1.3   Тема 1.3 Условие равновесия плоской системы сил   1.4   Тема 1.3 Условие равновесия плоской системы сил   1.5   Тема 1.4 Условие равновесия пространственной системы сил   1.6   Тема 1.5 Центр тяжести тела, фигуры, ломанной   2   1   ОПК-2, ПК-23   1.5   Тема 1.5 Центр тяжести тела, фигуры, ломанной   2   1   ОПК-2, ПК-23   1.6   Тема 1.6 Условие равновесия систем сил с учетом сил трения   1.6   Тема 2.1 Кинематика точки. Определение скоростей и ускорения точки при различном способе задания движения   2.2   Тема 2.2 Поступательное и вращательное движение теериых тел   1.6   ОПК-2, ПК-23   Тема 2.3 Плоское движение. Определение скоростей и ускорений тел системы   4   1   ОПК-2, ПК-23   Тема 2.4 Сложное движение точки   4   2   ОПК-2, ПК-23   1.6   Тема 3.1 Дифференциальные уравнения движения   4   1   ОПК-2, ПК-23   1.6   Тема 3.2 Движение центра тяжести системы.   4   1   ОПК-2, ПК-23   1.6   Тема 3.3 Теорема об изменении количества движения   1.6   ОПК-2, ПК-23   1.6   Тема 3.4 Теорема об изменении количества движения   1.6   ОПК-2, ПК-23   1.6   Тема 3.5 Теорема об изменении кинетической   4   1   ОПК-2, ПК-23   1.6   1.6   ОПК-2, ПК-23   1.6   1.6   ОПК-2, ПК-23   1.6   1.6   ОПК-2, ПК-23   1.6   0 ОПК-2, ПК-23   0 ОПК-2, ПК-23   1.6   0 ОПК-2		•			THC 23
1.2         Тема 1.2 Условие равновесия сходящейся системы сил         2         1         ОПК-2, ПК-23           1.3         Тема 1.3 Условие равновесия плоской системы сил         2         1         ОПК-2, ПК-23           1.4         Тема 1.4 Условие равновесия пространственной системы сил         4         2         ОПК-2, ПК-23           1.5         Тема 1.5 Центр тяжести тела, фигуры, ломанной         2         1         ОПК-2, ПК-23           1.6         Тема 1.6 Условие равновесия систем сил с учетом сил трения         2         1         ОПК-2, ПК-23           2.1         Тема 2.1 Кинематика точки Определение скоростей и ускорения точки при различном способе задания движения         4         1         ОПК-2, ПК-23           2.2         Тема 2.2 Поступательное и вращательное движение твердых тел         4         1         ОПК-2, ПК-23           2.3         Тема 2.3 Плоское движение. Определение скоростей и ускорений точек, и утловых скоростей и ускорений точек, и утловых скоростей и ускорений точек, и утловых скоростей и ускорений тел системы.         4         1         ОПК-2, ПК-23           2.4         Тема 2.4 Сложное движение точки         4         2         ОПК-2, ПК-23           3.2         Тема 3.1 Дифференциальные уравнения движения         4         1         ОПК-2, ПК-23           3.2         Тема 3.3 Теорема об изменении количества движения		• • •			
1.3   Тема 1.3 Условие равновесия плоской системы сил   Сила 1.4 Условие равновесия плоской системы сил   Сила 1.4 Условие равновесия пространственной   4   2   ОПК-2, ПК-23     1.4   Тема 1.4 Условие равновесия пространственной   4   2   ОПК-2, ПК-23     1.5   Тема 1.5 Центр тяжести тела, фигуры, ломанной   2   1   ОПК-2, ПК-23     1.6   Тема 1.6 Условие равновесия систем сил с учетом сил трения   2   1   ОПК-2, ПК-23     1.7   Тема 2.1 Кинематика точки. Определение скоростей и ускорения точки при различном способе задания движения   4   1   ОПК-2, ПК-23     1.6   Тема 2.1 Кинематика точки при различном способе задания движения   4   1   ОПК-2, ПК-23     1.6   Тема 2.1 Кинематика точки при различном способе задания движения   4   1   ОПК-2, ПК-23     1.6   Тема 2.1 Поское движение. Определение скоростей и ускорений точек, и угловых скоростей и ускорений точек, и угловых скоростей и ускорений тел системы   4   2   ОПК-2, ПК-23     1.7   Тема 2.4 Сложное движение точки   4   2   ОПК-2, ПК-23     1.8   Тема 3.1 Дифференциальные уравнения движения   4   1   ОПК-2, ПК-23     1.8   Тема 3.2 Движение центра тяжести системы.   4   1   ОПК-2, ПК-23     1.8   Тема 3.3 Теорема об изменении количества движения   1   ОПК-2, ПК-23     1.8   Тема 3.4 Теорема об изменении кинетической   4   1   ОПК-2, ПК-23     1.8   Тема 3.5 Теорема об изменении кинетической   4   1   ОПК-2, ПК-23     1.8   Тема 3.5 Теорема об изменении кинетической   4   1   ОПК-2, ПК-23     1.8   Тема 3.6 Принцип Даламбера   2   1   ОПК-2, ПК-23     1.8   Тема 3.7 Принцип возможных перемещений.   4   1   ОПК-2, ПК-23     1.8   Тема 3.8 Обобщенные силы. Уравнение Лаграпжа   2   1   ОПК-2, ПК-23	1.2		2	1	ОПК-2
1.3         Тема 1.3 Условие равновесия плоской системы сил         2         1         ОПК-2, ПК-23           1.4         Тема 1.4 Условие равновесия пространственной системы сил         4         2         ОПК-2, ПК-23           1.5         Тема 1.5 Центр тяжести тела, фигуры, ломанной сил трения         2         1         ОПК-2, ПК-23           1.6         Тема 1.6 Условие равновесия систем сил с учетом сил трения         2         1         ОПК-2, ПК-23           Раздел 2 Кинематика           2.1         Тема 2.1 Кинематика точки. Определение скоростей и ускорения точки при различном способе задания движения         4         1         ОПК-2, ПК-23           2.2         Тема 2.2 Поступательное и вращательное движение точки и ускорений тел системы         4         1         ОПК-2, ПК-23           2.3         Тема 2.3 Плоское движение точки и ускорений тел системы         4         1         ОПК-2, ПК-23           2.4         Тема 2.4 Сложное движение точки         4         2         ОПК-2, ПК-23           3.1         Тема 3.1 Дифференциальные уравнения движения движения         4         1         ОПК-2, ПК-23           3.2         Тема 3.2 Движение центра тяжести системы. Плоское движение твердого тела         4         1         ОПК-2, ПК-23           3.3         Тема 3.3 Теорема об изменении количества движения	1.2	_	2	1	
1.4   Тема 1.4 Условие равновесия пространственной системы сил   1.5   Тема 1.5 Центр тяжести тела, фигуры, ломанной   2   1   0ПК-2, ПК-23   1.6   Тема 1.6 Условие равновесия систем сил с учетом сил трения   2   1   0ПК-2, ПК-23   1.6   Тема 2.1 Кинематика   2.1   Тема 2.1 Кинематика точки Определение скоростей и ускорения точки при различном способе задания движения   2.2   Тема 2.2 Поступательное и вращательное движение коростей и ускорений точек, и угловых скоростей и ускорений точек, и угловых скоростей и ускорений точек, и угловых скоростей и ускорений тел системы   4   1   0ПК-2, ПК-23   1   1   1   1   1   1   1   1   1	1.3		2	1	
1.4         Тема 1.4 Условие равновесия пространственной системы сил         4         2         ОПК-2, ПК-23           1.5         Тема 1.5 Центр тяжести тела, фигуры, ломанной         2         1         ОПК-2, ПК-23           1.6         Тема 1.6 Условие равновесия систем сил с учетом сил трения         2         1         ОПК-2, ПК-23           2.1         Тема 2.1 Кинематика точки. Определение скоростей и ускорения точки при различном способе задания движения         4         1         ОПК-2, ПК-23           2.2         Тема 2.2 Поступательное и вращательное движение ние твердых тел         4         1         ОПК-2, ПК-23           2.3         Тема 2.3 Поское движение. Определение скоростей и ускорений точек, и угловых скоростей и ускорений точек, и угловых скоростей и ускорений тел системы         4         1         ОПК-2, ПК-23           2.4         Тема 2.4 Сложное движение точки         4         2         ОПК-2, ПК-23           3.1         Тема 3.1 Дифференциальные уравнения движения точки         4         1         ОПК-2, ПК-23           3.2         Тема 3.2 Движение центра тяжести системы. Плоское движение твердого тела         4         1         ОПК-2, ПК-23           3.3         Тема 3.3 Теорема об изменении количества движения         4         1         ОПК-2, ПК-23           3.5         Тема 3.5 Теорема об изменении кинетической днергии	1.5	_	2	1	,
1.5   Тема 1.5 Центр тяжести тела, фигуры, ломанной   2	1 /		1	2	
1.5         Тема 1.5 Центр тяжести тела, фигуры, ломанной         2         1         ОПК-2, ПК-23           1.6         Тема 1.6 Условие равновесия систем сил с учетом сил трения         2         1         ОПК-2, ПК-23           Раздел 2 Кинематика           2.1         Тема 2.1 Кинематика точки. Определение скоростей и ускорения точки при различном способе задания движения         4         1         ОПК-2, ПК-23           2.2         Тема 2.2 Поступательное и вращательное движение певердых тел         4         1         ОПК-2, ПК-23           2.3         Тема 2.3 Плоское движение. Определение скоростей и ускорений точек, и угловых скоростей и ускорений тел системы         4         2         ОПК-2, ПК-23           2.4         Тема 2.4 Сложное движение точки         4         2         ОПК-2, ПК-23           3.1         Тема 3.1 Дифференциальные уравнения движения точки         4         1         ОПК-2, ПК-23           3.2         Тема 3.2 Движение центра тяжести системы. Плоское движение твердого тела         4         1         ОПК-2, ПК-23           3.3         Тема 3.3 Теорема об изменении количества движения         4         1         ОПК-2, ПК-23           3.4         Тема 3.4 Теорема об изменении количества движена движения         4         1         ОПК-2, ПК-23           3.5         Тема 3.5 Теорема об изменении колич	1.4		4	2	,
ПК-23	1.5		2	1	
1.6   Тема 1.6 Условие равновесия систем сил с учетом сил трения	1.5	тема 1.5 центр тяжести тела, фигуры, ломанной	2	1	,
Тема 2.1 Кинематика	1.6	T 1 ( )	2	1	
Раздел 2 Кинематика           2.1         Тема 2.1 Кинематика точки. Определение скоростей и ускорения точки при различном способе задания движения         4         1         ОПК-2, ПК-23           2.2         Тема 2.2 Поступательное и вращательное движение твердых тел         4         1         ОПК-2, ПК-23           2.3         Тема 2.3 Плоское движение. Определение скоростей и ускорений точек, и угловых скоростей и ускорений тел системы         4         1         ОПК-2, ПК-23           2.4         Тема 2.4 Сложное движение точки         4         2         ОПК-2, ПК-23           Раздел 3 Динамика           3.1         Тема 3.1 Дифференциальные уравнения движения точки         4         1         ОПК-2, ПК-23           3.2         Тема 3.2 Движение центра тяжести системы. Плоское движение твердого тела         4         1         ОПК-2, ПК-23           3.3         Тема 3.3 Теорема об изменении количества движения         4         1         ОПК-2, ПК-23           3.4         Тема 3.4 Теорема об изменении кинетической энергии         4         1         ОПК-2, ПК-23           3.5         Тема 3.5 Теорема об изменении кинетической энергии         4         1         ОПК-2, ПК-23           3.7         Тема 3.6 Принцип Даламбера         2         1         ОПК-2, ПК-23           3.8         Тем	1.6		2	1	,
2.1       Тема 2.1 Кинематика точки. Определение скоростей и ускорения точки при различном способе задания движения       4       1       ОПК-2, ПК-23         2.2       Тема 2.2 Поступательное и вращательное движение твердых тел       4       1       ОПК-2, ПК-23         2.3       Тема 2.3 Плоское движение. Определение скоростей и ускорений точек, и угловых скоростей и ускорений точек, и угловых скоростей и ускорений тел системы       4       2       ОПК-2, ПК-23         2.4       Тема 2.4 Сложное движение точки       4       2       ОПК-2, ПК-23         3.1       Тема 3.1 Дифференциальные уравнения движения движения точки       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.2       Тема 3.2 Движение центра тяжести системы. Плоское движение твердого тела       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.3       Тема 3.3 Теорема об изменении количества движения       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.4       Тема 3.4 Теорема об изменении момента количества движения       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.5       Тема 3.5 Теорема об изменении кинетической днергии       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.6       Тема 3.6 Принцип Даламбера       2       1       ОПК-2, ПК-23         3.7       Тема 3.7 Принцип возможных перемещений.       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.8       Тема 3.8 Обобщенные си		1			11K-23
Стей и ускорения точки при различном способе задания движения   ПК-23		, ,			0774
3адания движения       2.2       Тема 2.2 Поступательное и вращательное движение твердых тел       4       1       ОПК-2, ПК-23         2.3       Тема 2.3 Плоское движение. Определение скоростей и ускорений точек, и угловых скоростей и ускорений тел системы       4       1       ОПК-2, ПК-23         2.4       Тема 2.4 Сложное движение точки       4       2       ОПК-2, ПК-23         Раздел 3 Динамика         3.1       Тема 3.1 Дифференциальные уравнения движения точки       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.2       Тема 3.2 Движение центра тяжести системы. Плоское движение твердого тела       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.3       Тема 3.3 Теорема об изменении количества движения       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.4       Тема 3.4 Теорема об изменении количества движения       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.5       Тема 3.5 Теорема об изменении кинетической энергии       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.6       Тема 3.6 Принцип Даламбера       2       1       ОПК-2, ПК-23         3.7       Тема 3.7 Принцип возможных перемещений.       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.8       Тема 3.8 Обобщенные силы. Уравнение Лагранжа       2       1       ОПК-2, ПК-23	2.1	1	4	1	,
2.2       Тема 2.2 Поступательное и вращательное движение твердых тел       4       1       ОПК-2, ПК-23         2.3       Тема 2.3 Плоское движение. Определение скоростей и ускорений точек, и угловых скоростей и ускорений тел системы       4       1       ОПК-2, ПК-23         2.4       Тема 2.4 Сложное движение точки       4       2       ОПК-2, ПК-23         Раздел 3 Динамика         3.1       Тема 3.1 Дифференциальные уравнения движения точки       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.2       Тема 3.2 Движение центра тяжести системы. Плоское движение твердого тела       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.3       Тема 3.3 Теорема об изменении количества движения       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.4       Тема 3.4 Теорема об изменении количества движения       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.5       Тема 3.5 Теорема об изменении кинетической движения       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.6       Тема 3.6 Принцип Даламбера       2       1       ОПК-2, ПК-23         3.7       Тема 3.7 Принцип возможных перемещений.       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.8       Тема 3.8 Обобщенные силы. Уравнение Лагранжа       2       1       ОПК-2, ПК-23		* * *			11K-23
Ние твердых тел       ПК-23         2.3       Тема 2.3 Плоское движение. Определение скоростей и ускорений точек, и угловых скоростей и ускорений тел системы       4       1       ОПК-2, ПК-23         2.4       Тема 2.4 Сложное движение точки       4       2       ОПК-2, ПК-23         Раздел 3 Динамика         3.1       Тема 3.1 Дифференциальные уравнения движения точки       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.2       Тема 3.2 Движение центра тяжести системы. Пк-23       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.3       Тема 3.3 Теорема об изменении количества движения       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.4       Тема 3.4 Теорема об изменении момента количества движения       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.5       Тема 3.5 Теорема об изменении кинетической энергии       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.6       Тема 3.6 Принцип Даламбера       2       1       ОПК-2, ПК-23         3.7       Тема 3.7 Принцип возможных перемещений.       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.8       Тема 3.8 Обобщенные силы. Уравнение Лагранжа       2       1       ОПК-2, ПК-23					
2.3       Тема 2.3 Плоское движение. Определение скоростей и ускорений точек, и угловых скоростей и ускорений тел системы       4       1       ОПК-2, ПК-23         2.4       Тема 2.4 Сложное движение точки       4       2       ОПК-2, ПК-23         Раздел 3 Динамика         3.1       Тема 3.1 Дифференциальные уравнения движения точки       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.2       Тема 3.2 Движение центра тяжести системы. Плоское движение твердого тела       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.3       Тема 3.3 Теорема об изменении количества движения       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.4       Тема 3.4 Теорема об изменении момента количества движения       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.5       Тема 3.5 Теорема об изменении кинетической энергии       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.6       Тема 3.6 Принцип Даламбера       2       1       ОПК-2, ПК-23         3.7       Тема 3.7 Принцип возможных перемещений.       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.8       Тема 3.8 Обобщенные силы. Уравнение Лагранжа       2       1       ОПК-2, ПК-23	2.2	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	4	1	,
стей и ускорений точек, и угловых скоростей и ускорений тел системы       ПК-23         2.4       Тема 2.4 Сложное движение точки       4       2       ОПК-2, ПК-23         Раздел 3 Динамика         3.1       Тема 3.1 Дифференциальные уравнения движения точки       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.2       Тема 3.2 Движение центра тяжести системы. Плоское движение твердого тела       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.3       Тема 3.3 Теорема об изменении количества движения       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.4       Тема 3.4 Теорема об изменении момента количества движения       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.5       Тема 3.5 Теорема об изменении кинетической энергии       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.6       Тема 3.6 Принцип Даламбера       2       1       ОПК-2, ПК-23         3.7       Тема 3.7 Принцип возможных перемещений.       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.8       Тема 3.8 Обобщенные силы. Уравнение Лагранжа       2       1       ОПК-2, ПК-23					
2.4   Тема 2.4 Сложное движение точки	2.3	<u> </u>	4	1	
2.4       Тема 2.4 Сложное движение точки       4       2       ОПК-2, ПК-23         Раздел 3 Динамика         3.1       Тема 3.1 Дифференциальные уравнения движения точки       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.2       Тема 3.2 Движение центра тяжести системы. Плоское движение твердого тела       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.3       Тема 3.3 Теорема об изменении количества движения       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.4       Тема 3.4 Теорема об изменении момента количества движения       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.5       Тема 3.5 Теорема об изменении кинетической энергии       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.6       Тема 3.6 Принцип Даламбера       2       1       ОПК-2, ПК-23         3.7       Тема 3.7 Принцип возможных перемещений.       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.8       Тема 3.8 Обобщенные силы. Уравнение Лагранжа       2       1       ОПК-2, ПК-23					ПК-23
Раздел 3 Динамика         3.1       Тема 3.1 Дифференциальные уравнения движения точки       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.2       Тема 3.2 Движение центра тяжести системы. Плоское движение твердого тела       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.3       Тема 3.3 Теорема об изменении количества движения       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.4       Тема 3.4 Теорема об изменении момента количества движения       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.5       Тема 3.5 Теорема об изменении кинетической энергии       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.6       Тема 3.6 Принцип Даламбера       2       1       ОПК-2, ПК-23         3.7       Тема 3.7 Принцип возможных перемещений.       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.8       Тема 3.8 Обобщенные силы. Уравнение Лагранжа       2       1       ОПК-2, ПК-23		ускорений тел системы			
Раздел 3 Динамика         3.1       Тема 3.1 Дифференциальные уравнения движения точки       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.2       Тема 3.2 Движение центра тяжести системы. Плоское движение твердого тела       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.3       Тема 3.3 Теорема об изменении количества движения       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.4       Тема 3.4 Теорема об изменении момента количества движения       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.5       Тема 3.5 Теорема об изменении кинетической энергии       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.6       Тема 3.6 Принцип Даламбера       2       1       ОПК-2, ПК-23         3.7       Тема 3.7 Принцип возможных перемещений.       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.8       Тема 3.8 Обобщенные силы. Уравнение Лагранжа       2       1       ОПК-2, ПК-2, ПК-2, ПК-23	2.4	Тема 2.4 Сложное движение точки	4	2	ОПК-2,
3.1       Тема 3.1 Дифференциальные уравнения движения точки       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.2       Тема 3.2 Движение центра тяжести системы. Плоское движение твердого тела       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.3       Тема 3.3 Теорема об изменении количества движения       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.4       Тема 3.4 Теорема об изменении момента количества движения       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.5       Тема 3.5 Теорема об изменении кинетической энергии       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.6       Тема 3.6 Принцип Даламбера       2       1       ОПК-2, ПК-23         3.7       Тема 3.7 Принцип возможных перемещений.       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.8       Тема 3.8 Обобщенные силы. Уравнение Лагранжа       2       1       ОПК-2, ПК-23					ПК-23
ТОЧКИ		Раздел 3 Динамика			
3.2       Тема 3.2 Движение центра тяжести системы. Плоское движение твердого тела       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.3       Тема 3.3 Теорема об изменении количества движения       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.4       Тема 3.4 Теорема об изменении момента количества движения       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.5       Тема 3.5 Теорема об изменении кинетической днергии       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.6       Тема 3.6 Принцип Даламбера       2       1       ОПК-2, ПК-23         3.7       Тема 3.7 Принцип возможных перемещений.       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.8       Тема 3.8 Обобщенные силы. Уравнение Лагранжа       2       1       ОПК-2, ПК-23	3.1	Тема 3.1 Дифференциальные уравнения движения	4	1	
Плоское движение твердого тела       ПК-23         3.3 Тема 3.3 Теорема об изменении количества движения       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.4 Тема 3.4 Теорема об изменении момента количества движения       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.5 Тема 3.5 Теорема об изменении кинетической энергии       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.6 Тема 3.6 Принцип Даламбера       2       1       ОПК-2, ПК-23         3.7 Тема 3.7 Принцип возможных перемещений.       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.8 Тема 3.8 Обобщенные силы. Уравнение Лагранжа       2       1       ОПК-2, ПК-23		точки			
3.3       Тема 3.3 Теорема об изменении количества движения       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.4       Тема 3.4 Теорема об изменении момента количества движения       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.5       Тема 3.5 Теорема об изменении кинетической энергии       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.6       Тема 3.6 Принцип Даламбера       2       1       ОПК-2, ПК-23         3.7       Тема 3.7 Принцип возможных перемещений.       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.8       Тема 3.8 Обобщенные силы. Уравнение Лагранжа       2       1       ОПК-2, ПК-23	3.2	Тема 3.2 Движение центра тяжести системы.	4	1	ОПК-2,
жения       ПК-23         3.4       Тема 3.4 Теорема об изменении момента количества движения       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.5       Тема 3.5 Теорема об изменении кинетической энергии       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.6       Тема 3.6 Принцип Даламбера       2       1       ОПК-2, ПК-23         3.7       Тема 3.7 Принцип возможных перемещений.       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.8       Тема 3.8 Обобщенные силы. Уравнение Лагранжа       2       1       ОПК-2,		Плоское движение твердого тела			ПК-23
жения       ПК-23         3.4       Тема 3.4 Теорема об изменении момента количества движения       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.5       Тема 3.5 Теорема об изменении кинетической энергии       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.6       Тема 3.6 Принцип Даламбера       2       1       ОПК-2, ПК-23         3.7       Тема 3.7 Принцип возможных перемещений.       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.8       Тема 3.8 Обобщенные силы. Уравнение Лагранжа       2       1       ОПК-2,	3.3	Тема 3.3 Теорема об изменении количества дви-	4	1	ОПК-2,
ства движения       ПК-23         3.5       Тема 3.5 Теорема об изменении кинетической энергии       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.6       Тема 3.6 Принцип Даламбера       2       1       ОПК-2, ПК-23         3.7       Тема 3.7 Принцип возможных перемещений.       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.8       Тема 3.8 Обобщенные силы. Уравнение Лагранжа       2       1       ОПК-2,		-			ПК-23
ства движения       ПК-23         3.5       Тема 3.5 Теорема об изменении кинетической энергии       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.6       Тема 3.6 Принцип Даламбера       2       1       ОПК-2, ПК-23         3.7       Тема 3.7 Принцип возможных перемещений.       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.8       Тема 3.8 Обобщенные силы. Уравнение Лагранжа       2       1       ОПК-2,	3.4	Тема 3.4 Теорема об изменении момента количе-	4	1	ОПК-2,
3.5       Тема 3.5       Теорема об изменении кинетической энергии       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.6       Тема 3.6       Принцип Даламбера       2       1       ОПК-2, ПК-23         3.7       Тема 3.7       Принцип возможных перемещений.       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.8       Тема 3.8       Обобщенные силы. Уравнение Лагранжа       2       1       ОПК-2,					ПК-23
энергии       ПК-23         3.6       Тема 3.6 Принцип Даламбера       2       1       ОПК-2, ПК-23         3.7       Тема 3.7 Принцип возможных перемещений.       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.8       Тема 3.8 Обобщенные силы. Уравнение Лагранжа       2       1       ОПК-2, ПК-2, ПК-2	3.5		4	1	
3.6       Тема 3.6 Принцип Даламбера       2       1       ОПК-2, ПК-23         3.7       Тема 3.7 Принцип возможных перемещений.       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.8       Тема 3.8 Обобщенные силы. Уравнение Лагранжа       2       1       ОПК-2, ПК-23		_			,
ПК-23   3.7 Принцип возможных перемещений.   4   1   ОПК-2, ПК-23   3.8   Тема 3.8 Обобщенные силы. Уравнение Лагранжа   2   1   ОПК-2,	3.6	•	2	1	
3.7       Тема 3.7 Принцип возможных перемещений.       4       1       ОПК-2, ПК-23         3.8       Тема 3.8 Обобщенные силы. Уравнение Лагранжа       2       1       ОПК-2,		1 , , , , 1			
3.8       Тема 3.8 Обобщенные силы. Уравнение Лагранжа       2       1       ОПК-2,	3.7	Тема 3.7 Принцип возможных перемешений.	4	1	
3.8 Тема 3.8 Обобщенные силы. Уравнение Лагранжа 2 1 ОПК-2,		r ,	•	-	,
	3.8	Тема 3.8 Обобщенные силы Уравнение Лагранжа	2	1	
		второго рода		-	ПК-23

Bcero	60	20	

4.5 Самостоятельная работа обучающихся

Раздел дис-	Раздел дис- Объем часов					
циплины	Вид СРС	очная форма обучения	заочная форма обу- чения			
1.Статика	проработка учебного материала по дисци- плине (конспектов лекций, учебников, ма- териалов сетевых ресурсов)	5	20			
	выполнение расчетно-графических работ	5	20			
	подготовка к тестированию	5	20			
2. Кинема-	проработка учебного материала по дисциплине (конспектов лекций, учебников, материалов сетевых ресурсов)	5	20			
тика	выполнение расчетно-графических работ	5	20			
	подготовка к тестированию	5	20			
3. Динамика	проработка учебного материала по дисциплине (конспектов лекций, учебников, материалов сетевых ресурсов)	20	20			
	выполнение расчетно-графических работ	10	20			
	подготовка к тестированию	9	17			
	Итого	99	177			

Перечень учебно-методического обеспечения для самостоятельной работы по дисциплине (модулю):

- 1. Методические рекомендации для студентов инженерного института по организации самостоятельной работы. Утверждены протоколом заседания учебно методического совета университета № 2 «22» октября 2015 г.
- 2. Тарг С.М. Краткий курс теоретической механики. Учебник. 18-е изд., стереотипное М.: Высш. шк., 2008г.
- 3. Теоретическая механика: Методические указания и контрольные задания для студентов-заочников строительных, транспортных, машиностроительных и приборостроительных специальностей высших учебных заведений/ Котова Л.И., Надеева Р.И., Тарг С.М., Цывильский В.Л., Шмарова И.М. Под ред С.М. Тарга –3-е изд. М.: Высш. школа. 1982. 111с.
- 4. Яблонский А.А., Никифорова В.М. Курс теоретической механики. Учебник для техн. ВУЗов 7-е изд., СПб, Изд-во «Лань», 1999г.
- 5. Мещерский И.В. Сборник задач по теоретической механике: Учебное пособие. М: Наука 1998.
- 6. Сборник заданий для курсовых работ по теоретической механике: Учебное пособие под ред. А.А. Яблонского. М: Наука, 1998

#### 4.6 Выполнение расчетно-графических работ обучающимися

Приступать к выполнению расчетно-графических работ необходимо после изучения материала, убедившись путем ответов на вопросы для самопроверки, что материал темы усвоен. Выполнение контрольных заданий способствует закреплению знаний при самостоятельном изучении курса, а также вырабатывает навыки в работе при рассмотре-

нии и описании негативных факторов.

Содержание расчетно-графических работ. Структура работ включает в себя следующие основные элементы в порядке их расположения:

- титульный лист;
- исходные данные (согласно варианта);
- основная часть (решение задания);
- список использованных источников.

Титульный лист должен содержать сведения о образовательном учреждении, институте и кафедры, где выполнена контрольная работа и информация о обучающемся выполнившего контрольное задание. На титульном листе обучающийся ставит свою подпись

Исходные данные выбираются обучающимся по двум последним цифрам зачетной книжки (предпоследняя цифра – номер условия по таблице, последняя – номер расчетной схемы).

В основной части изложено решение задачи с необходимыми пояснениями.

Текст расчетно-графической работы относится к текстовым документам. Согласно ГОСТ 2.105–95 "ЕСКД. Общие требования к текстовым документам" и ГОСТ 2.106–96 "ЕСКД. Текстовые документы" текстовые документы подразделяются на документы, содержащие в основном сплошной текст (технические описания, расчеты, пояснительные записки, инструкции и т.п.), и текст, разбитый на графы (спецификации, ведомости, таблицы и т.п.).

Если расчетно-графическая работа выполняется на компьютере, то текст излагается на одной стороне листа формата A4 с оставлением полей с левой стороны 30 мм, с правой 15 мм, сверху и снизу по 20 мм. Если выполняется от руки, то допускается написание работы в обычной тетради имеющую разбивку — клеточка.

При оформлении расчетно-графических работ с применением компьютерной технологий набор текста необходимо осуществлять шрифтом "Times New Roman" размером 14 с интервалом 1,5.

Расчетные схемы должны быть изображены четко, желательно выполнены в программе Компас 3D или других CAD системах.

Нумерация страниц должна быть сквозной: первой страницей является титульный лист, второй – исходные данные, третьей – основная часть. Номер страницы проставляется в правом верхнем углу. На странице 1 (титульный лист) номер не ставится.

Исходные данные, методики и примеры расчета для обучающихся по направлению 23.04.03 Эксплуатация транспортно-технологических машин и комплексов дисциплины «Теоретическая механика» представлен в методических указаниях по выполнению расчетно-графических работ.

#### 4.7 Содержание разделов дисциплины

#### Введение

Краткая характеристика задач, решаемых в теоретической механике. Место теоретической механики в цикле естественнонаучных дисциплин. Исходные категории классической механики: ньютоновы пространство и время, инертность, механическое взаимодействие тел. Масса и сила как меры инертности и взаимодействия тел. Основные модели теоретической механики (модель материальной точки, системы материальных точек, абсолютно твердого тела, системы взаимосвязанных твердых тел). Аксиоматический метод в механике. Структура курса теоретической механики.

#### РАЗДЕЛ 1 СТАТИКА

Тема 1.1 Основные определения и аксиомы статики. Основные задачи статики. Понятие силы. Виды связей и их реакции. Постулат об освобождаемости от связей. Системы

сходящихся сил. Равнодействующая системы сходящихся сил. Момент силы относительно точки. Момент силы относительно оси. Пара сил, ее скалярный и векторный моменты. Параллельный перенос силы. Главный вектор и главный момент произвольной системы сил. Теорема Вариньона.

Тема 1.2. Возможные случаи приведения систем сил. Три формы условий равновесия для плоской системы сил. Равновесие пространственной системы сил. Статически определимые и статически неопределимые системы Степень статической неопределимости.

Тема 1.3. Виды трения. Трение скольжения. Законы трения скольжения. Реакция шероховатой поверхности. Трение качения. Основные законы трения качения. Возможные случаи комбинации трения скольжения и качения. Центр тяжести тела и его координаты Теоремы о центрах тяжести тел, обладающих симметрией. Центры тяжести простейших геометрических тел Методы нахождения центров тяжести.

#### РАЗДЕЛ 2 КИНЕМАТИКА

Тема 2.1 Предмет кинематики. Системы отсчета. Способы задания движения точки. Скорость и ускорение точки при различных способах задания ее движения.

Тема 2.2 Поступательное движение твердого тела. Вращение твердого тела вокруг неподвижной оси. Скорости ускорения точек тела при вращательном движении. Векторные формулы определения скоростей и ускорения. Плоскопараллельное движение твердого тела и движение плоской фигуры в ее плоскости. Разложение его на поступательное и вращательное движения. Кинематические уравнения плоского движения. Векторная формула для скоростей точек тела при плоском движении. Теорема о скоростях двух точек тела. Мгновенный центр скоростей, методы его нахождения. Векторная формула для ускорений точек тела при плоском движении. Мгновенный центр ускорений. Сферическое движение твердого тела Углы Эйлера. Кинематические уравнения движения. Мгновенная ось вращения. Мгновенная угловая скорость и мгновенное угловое ускорение. Скорость и ускорение точки тела при его сферическом движении. Формулы Эйлера и Ривальса. Общий случай движения свободного твердого тела. Разложение его на поступательное и сферическое движения. Мгновенная ось вращения. Мгновенная угловая скорость и угловое ускорение. Скорость и ускорение точки свободного твердого тела (векторные формулы).

Тема 2.3 Сложное движение точки. Абсолютное, переносное и относительное движения точки. Формула для дифференцирования вектора в подвижной системе координат (формула Бура) Теоремы о скоростях и ускорениях точки при сложном движении. Ускорение Кориолиса. Сложное движение твердого тела Сложение вращений вокруг двух пересекающихся осей. Сложение вращений вокруг двух параллельных осей. Сложение поступательного и вращательного движений (винтовое движение).

#### РАЗДЕЛ 3. ДИНАМИКА

Тема 3.1 Предмет динамики. Законы механики Галилея-Ньютота и две основные задачи динамики материальной точки. Инерциальные и неинерциальные системы отсчета Дифференциальные уравнения движения свободной и несвободной точки в векторной и координатной формах. Уравнения движения точки в проекциях на оси естественного трехгранника. Динамика относительного движения материальной точки. Уравнения относительного движения. Переносная и кориолисова силы инерции. Принцип относительности Галилея. Условия равновесия материальной точки в неинерциальной системе отсчета. Прямолинейные колебания материальной точки.

Тема 3.2 Понятие о механической системе. Силы внешние и внутренние. Свойства внутренних сил. Центр масс механической системы. Теорема о движении центра масс. Моменты инерции твердого тела. Теорема Штейнера. Моменты инерции простейших тел. Дифференциальные уравнения плоского движения твердого тела

Тема 3.3 Количество движения материальной точки и механической системы. Элементарный и полный импульс силы. Теорема об изменении количества движения точки и системы в дифференциальной и интегральной формах. Кинетический момент точки и механической системы относительно центра и относительно оси. Теорема об изменении кинетического момента в дифференциальной и интегральной формах. Кинетический момент твердого тела относительно оси. Дифференциальное уравнение вращательного движения твердого тела вокруг неподвижной оси и случаи его интегрируемости.

Тема 3.4 Элементарная и полная работа силы Мощность. Работа внутренних сил системы. Кинетическая энергия материальной точки и механической системы Вычисление кинетической энергии системы при ее сложном движении. Теорема Кенига. Кинетическая энергия твердого тела при различных видах его движения. Теорема об изменении кинетической энергии системы в дифференциальной и интегральной формах. Общие теоремы динамики. Потенциальное силовое поле. Элементарная и полная работа силы в потенциальном силовом поле. Силовая функция и потенциальная энергия поля. Вычисления потенциальной энергии: однородного поля тяжести, поля линейной силы упругости. Закон сохранения полной механической энергии. Силы инерции материальной точки. Принцип Даламбера для материальной точки и системы материальных точек. Метод кинетостатики. Главный вектор и главный момент сил инерции. Динамические реакции подшипников при вращении твердого тела вокруг неподвижной оси. Принцип Даламбера-Лагранжа (общее уравнение динамики).

Тема 3.5 Связи и их уравнения. Аналитическое представление связей. Возможные и действительные перемещения. Элементарная работа силы на возможном перемещении. Классификация связей: удерживающие и неудерживающие, стационарные и нестационарные, геометрические и кинематические, голономные и неголономные. Идеальные связи. Принцип возможных перемещений. Число степеней свободы голономной системы. Обобщенные координаты системы. Обобщенные силы. Способы вычисления обобщенных сил. Принцип возможных перемещений в обобщенных координатах. Условия равновесия консервативных систем. Уравнение Лагранжа второго рода. Методика применения уравнения Лагранжа второго рода.

Тема 3.6 Явления удара. Общие теоремы теории удара. Коэффициент восстановления при ударе. Удар тела о неподвижную преграду. Прямой центральный удар. Потеря кинетической энергии при неупругом ударе. Удар по вращающемуся телу. Центр удара.

#### 5 Образовательные технологии

При реализации программы дисциплины «Теоретическая механика» используются различные образовательные технологии на основе интеграции компетентностного и личностно-ориентированного подходов с элементами традиционного лекционносеминарского обучения с использованием интерактивных форм проведения занятий, исследовательской проектной деятельности и мультимедийных учебных материалов.

Вид учебной работы	Образовательные технологии	
Лекции	Электронные материалы (в т.ч. сетевые источники), ис-	
	пользование мультимедийных средств, раздаточный ма-	
	териал.	
Практические (семинарские)	Выполнение групповых аудиторных заданий, индивиду-	
занятия	альные доклады.	
Самостоятельная работа	Выполнение и защита расчетно-графических работ	

#### 6. Оценочные средства дисциплины

Основными видами дисциплинарных оценочных средств при функционировании модульно-рейтинговой системы обучения являются: на стадии рубежного рейтинга, формируемого по результатам модульного тестирования — тестовые задания; на стадии поощрительного рейтинга, формируемого по результатам подготовки и защиты отчетов по лабораторным работам — компетентностно-ориентированные задания; на стадии промежуточного рейтинга, определяемого по результатам защиты курсовой работы — комплект заданий, сдачи экзамена — теоретические вопросы, контролирующие содержание учебного материала.

#### 6.1. Паспорт фонда оценочных средств по дисциплине «Теоретическая механика»

_			Оценочное средст	ГВО
№ раздела (темы)	Контролируемые разделы (темы) дисциплины	Код контролируемой компетенции	наименование	кол- во
1.1	Введение. Основные понятия теоретической механики.	ОПК-2, ПК-23	Тестовые задания	14
	Статика. Понятие силы, момента		Реферат	1
	силы относительно точки и оси, пары сил. Связи и реакции связей.		Решение типовых задач	10
1.2	Методы преобразования систем сил. Условия и уравнения равно-	ОПК-2, ПК-23	Тестовые задания	14
	весия твердых тел под действием		Реферат	1
	различных систем сил.		Решение типовых задач	15
1.3	Трение. Центр тяжести твердого	ОПК-2, ПК-23	Тестовые задания	14
	тела и его координаты.		Реферат	1
			Решение типовых задач	5
2.1	Кинематика. Предмет кинематики.	ОПК-2, ПК-23	Тестовые задания	14
	Способы задания движения точки. Скорость и ускорение точки.		Решение типовых задач	10
2.2	Вращения твердого тела вокруг неподвижной оси. Поступательное движение твердого тела и движе-	ОПК-2, ПК-23	Тестовые задания	14
	ние плоской фигуры в ее плоско-		Реферат	1
	сти. Вращение тела вокруг неподвижной точки.		Решение типовых задач	10
2.3	Абсолютное и относительное движение точки. Сложное движе-	ОПК-2, ПК-23	Тестовые задания	14
	ние твердого тела.		Реферат	1
			Решение типовых задач	5
3.1	Динамика. Предмет динамики. За-	ОПК-2, ПК-23	Тестовые задания	14

	коны механики Галилея-Ньютона. Задачи динамики. Прямолинейные колебания материальной точки.		Решение типовых задач	5
3.2	Механическая система. Диффе-	ОПК-2, ПК-23	Тестовые задания	14
	ренциальные уравнения движения механической системы.		Решение типовых задач	10
3.3	Количество движения материальной точки и механической системы. Момент количества движения материальной точки относительно	ОПК-2, ПК-23	Тестовые задания	14
	центра и оси. Кинетическая энергия материальной точки и механической системы. Общие теоремы динамики.		Решение типовых задач	10
3.4	Понятие о силовом поле. Принцип	ОПК-2, ПК-23	Тестовые задания	14
	Даламбера для материальной точки		Реферат	1
	и механической системы. Метод кинетостатики		Решение типовых задач	10
3.5	Связи и их уравнения. Принцип возможных перемещений. Обоб-	ОПК-2, ПК-23	Тестовые задания	14
	щенные координаты системы. Дифференциальные уравнения		Реферат	1
	Дифференциальные уравнения движения механической системы в обобщенных координатах или уравнение Лагранжа второго рода.		Решение типовых задач	10
3.6	Явления удара. Общие теоремы теории удара. Коэффициент вос-	ОПК-2, ПК-23	Тестовые задания	14
становления. Потеря кинетической энергии при ударе.			Реферат	1

#### Форма контроля:

3 семестр — текущий контроль, решение типовых задач по разделу статика (максимальная рейтинговая оценка — 20 баллов), решение типовых задач по разделу кинематики (максимальная рейтинговая оценка — 20 баллов), зачет (максимальная рейтинговая оценка — 50 баллов), творческий балл (10 баллов).

4 семестр - текущий контроль, решение типовых задач по разделу динамики (максимальная суммарная рейтинговая оценка — 40 баллов), экзамен (максимальная рейтинговая оценка — 50 баллов), творческий балл — 10 баллов.

### 6.2. Перечень вопросов для зачета (экзамена)

РАЗДЕЛ 1 СТАТИКА (ОПК-2, ПК-23)

- 1. Основные понятия теоретической механики.
- 2. Аксиомы статики.
- 3. Связи. Реакции связей.
- 4. Системы сходящихся сил. Равнодействующая сходящихся сил. Условия равновесия. Теорема о трех силах.
- 5. Фермы. Методы определения усилий в стержнях фермы.
- 6. Момент силы относительно центра. Пара сил.

- 7. Момент силы относительно оси. Разложение момента силы относительно центра по осям.
- 8. Параллельный перенос силы. Приведение системы сил к центру.
- 9. Понятие главного вектора и главного момента. Основное условие равновесия.
- 10. Теорема о моменте равнодействующей (теорема Вариньона)
- 11. Возможные случаи приведения сил произвольно расположенных на плоскости.
- 12. Возможные случаи приведения сил произвольно расположенных в пространстве.
- 13. Условия равновесия плоской и пространственной систем сил.
- 14. Статически определимые и статически неопределимые задачи. Примеры.
- 15. Трение. Законы трения скольжения.
- 16. Трение. Законы трения качения.
- 17. Центр тяжести пластины.
- 18. Центр тяжести твердого тела.

#### РАЗДЕЛ 2 КИНЕМАТИКА (ОПК-2, ПК-23)

- 19.Введение в кинематику.
- 20. Способы задания движения точки.
- 21. Понятие скорости точки. Определение скорости точки при различном способе задания движения.
- 22. Понятие ускорение точки. Определение ускорения при координатном способе задания лвижения.
- 23. Естественные оси траектории. Разложение вектора ускорения по естественным осям траектории.
- 24. Скорость и ускорение точки в полярных координатах.
- 25. Поступательное движение твердого тела.
- 26. Вращательное движение твердого тела.
- 27. Скорости и ускорение точек вращающегося тела.
- 28. Использование векторных произведений для определения скоростей и ускорений вращающегося тела.
- 29. Плоскопараллельное движение твердого тела. Вычисление скорости точки тела при плоском движении.
- 30. Плоскопараллельное движение твердого тела. Теорема о проекциях скоростей двух точек тела. Мгновенный центр скоростей.
- 31. Плоскопараллельное движение твердого тела. Вычисления ускорения точек фигуры при плоском движении.
- 32. Плоскопараллельное движение твердого тела. Мгновенный центр ускорений.
- 33. Сложное движение точки. Относительное, переносное и абсолютное движения. Определение абсолютной скорости.
- 34. Сложное движение точки. Определение кориолисова ускорения. Правило Жуковского. Определение абсолютного ускорения.
- 35. Сложное движение точки. Определение кориолисова ускорения при движении тела по поверхности земного шара.
- 36. Движение тела вокруг неподвижной точки. Углы Эйлера.
- 37. Движение тела вокруг неподвижной точки. Мгновенная ось вращения. Сложение угловых скоростей.
- 38. Движение тела вокруг неподвижной точки. Определение скоростей и ускорений точек тела.

#### РАЗДЕЛ З ДИНАМИКА (ОПК-2, ПК-23)

- 39. Введение в динамику. Основной закон динамики точки.
- 40. Дифференциальные уравнения движение точки.
- 41. Свободные колебания точки без учета сил сопротивления.

- 42. Свободные колебания точки при вязком сопротивлении.
- 43. Вынужденные колебания. Резонанс.
- 44. Динамика относительного движения материальной точки.
- 45. Механическая система. Моменты инерции.
- 46. Теоремы об изменении количества движения точки и системы.
- 47. Теоремы об изменении момента количеств движения точки и системы.
- 48. Определение кинетической энергии точки, работы силы, работы момента.
- 49. Дифференциальные уравнения движения системы. Движение центра масс системы.
- 50. Динамика плоского движения твердого тела.
- 51. Определение кинетической энергии системы. Теорема об изменения кинетической энергии системы.
- 52. Принцип Даламбера. Определение динамических реакций, действующих на ось вращающегося тела.
- 53. Основное уравнение теории удара. Общие теоремы теории удара.
- 54. Коэффициент восстановления при ударе. Удар тела о неподвижную преграду. Прямой центральный удар.
- 55. Потеря кинетической энергии при неупругом ударе двух тел.
- 56. Удар по вращающемуся телу. Центр удара.
- 57. Принцип возможных перемещений и общее уравнение динамики.
- 58. Обобщенные координаты и обобщенные силы.
- 59. Уравнение Лагранжа 2-го рода.

#### 6.3 Шкала оценочных средств

Уровни освоения ком- петенций	Критерии оценивания	Оценочные сред- ства (кол-во баллов)		
Продвинутый (75 -100 баллов) «зачтено» Продвинутый (75 -100 баллов) «отлично»	<ul> <li>полное знание учебного материала с раскрытием сущности и области применения основных положений</li> <li>умение проводить обоснование основных положений, критически их анализировать</li> <li>творческое владение методами практического применения всех положений дисциплины</li> <li>На этом уровне обучающийся способен творчески применять информацию для решения нестандартных задач</li> </ul>	тестовые задания (30-40 баллов); реферат (7-10 баллов); вопросы к зачету (экзамену), (38-50 баллов);		
Базовый (50 -74 балла) — «зачтено» Базовый (50 -74 балла) — «хорошо»	<ul> <li>знание основных положений учебного материала с раскрытием их сущности</li> <li>умение проводить обоснование основных положений</li> <li>владение методами практического применения основных положений дисциплины</li> <li>На этом уровне обучающийся способен</li> </ul>	тестовые задания (20-29 баллов); реферат (5-8 баллов); вопросы к зачету (экзамену) (25-37 баллов)		

Уровни освоения ком- петенций	Критерии оценивания	Оценочные сред- ства (кол-во баллов)
	комбинировать известную информацию и применять ее для решения большинства задач	
Пороговый (35 - 49 баллов) — «зачтено» Пороговый (35 - 49 баллов) — «удовлетворительно»	<ul> <li>поверхностное знание основных положений учебного материала</li> <li>умение проводить обоснование основных положений с использование справочной литературы</li> <li>владение методами практического применения типовых положений дисциплины</li> <li>На этом уровне обучающийся способен по памяти воспроизводить информацию и применять ее для решения типовых задач</li> </ul>	тестовые задания (14-19 баллов); реферат (3-4 балла); вопросы к зачету (18-26 балла)
Низкий (допороговый) (компетенция не сформирована) (менее 35 баллов) — «не зачтено» Низкий (допороговый) (компетенция не сформирована) (менее 35 баллов) — «неудовлетворительно»	<ul> <li>незнание основных положений учебного материала</li> <li>неумение проводить обоснование основных положений, даже с использование справочной литературы</li> <li>невладение методами практического применения основных положений</li> <li>На этом уровне обучающийся не способен самостоятельно, без помощи извне, воспроизводить и применять полученную информацию</li> </ul>	тестовые задания (0-13 баллов); реферат (0-4 балла); вопросы к зачету (0-17 баллов)

Все комплекты оценочных средств (контрольно-измерительных материалов), необходимых для оценки знаний, умений, навыков и (или) опыта деятельности, характеризующие этапы формирования компетенций в процессе освоения дисциплины (модуля) подробно представлены в документе «Фонд оценочных средств дисциплины (модуля)».

## 7 Учебно-методическое и информационное обеспечение дисциплины «Теоретическая механика»

#### 7.1 Основная литература

1. Лукашевич, Н. К. Теоретическая механика: учебник для академического бакалавриата / Н. К. Лукашевич. — 2-е изд., испр. и доп. — М.: Издательство Юрайт, 2017. — 266 с. — (Бакалавр. Академический курс). — ISBN 978-5-534-02524-8. Код доступа - https://www.biblio-online.ru/book/F24F2057-6836-48D9-BA1F-ABE39518B74E

#### 7.2 Дополнительная литература

- 1. Тарг С.М. Краткий курс теоретической механики. Учебник. М.: Высш. шк., 2008г.
- 2. Яблонский А.А., Никифорова В.М. Курс теоретической механики. Учебник для техн. ВУЗов 7-е изд., СПб, Изд-во «Лань», 1999г.

#### 7.3 Программное обеспечение и Интернет-ресурсы

- 1. portal.tpu.ru
- 2. https://studfiles.net
- 3. APM Winmachine CAD/CAM/CAE/PDM система автоматизированного расчета и проектирования машин, механизмов и конструкций, (Лицензионный договор № 4799 от 17.10.05)
- 4. Компас 3DV15 –Система трехмерного твердотельного моделирования (Лицензионный договор № 2778  $\Pi/14$ -A от 01.07.14)
- 5. Электронный образовательный ресурс дистанционного обучения на базе программного продукта aTutor, http://do.mgau.ru/atutor
- 6. Программный комплекс «ACT-Tecт Plus» (лицензионный договор №Л-21/16 от  $18.10.2016~\Gamma$ .)

#### 7.4 Методические указания по освоению дисциплины

- 1. Котова Л.И., Надеева Р.И., Тарг С.М., Цывильский В.Л., Шмарова И.М. Под ред С.М. Тарга –3-е изд Теоретическая механика: Методические указания и контрольные задания для студентов-заочников строительных, транспортных, машиностроительных и приборостроительных специальностей высших учебных заведений/. М.: Высш. школа. 1982. 111с.
- 2. Сборник заданий для курсовых работ по теоретической механике: Учебное пособие под ред. А.А. Яблонского. М: Наука, 1998
- 3. Мещерский И.В. Сборник задач по теоретической механике: Учебное пособие. М: Наука 1998.

# 7.5 Информационные и цифровые технологии (программное обеспечение, современные профессиональные базы данных и информационные справочные системы)

Учебная дисциплина (модуль) предусматривает освоение информационных и цифровых технологий. Реализация цифровых технологий в образовательном пространстве является одной из важнейших целей образования, дающей возможность развивать конкурентоспособные качества обучающихся как будущих высококвалифицированных специалистов.

Цифровые технологии предусматривают развитие навыков эффективного решения задач профессионального, социального, личностного характера с использованием различных видов коммуникационных технологий. Освоение цифровых технологий в рамках данной дисциплины (модуля) ориентировано на способность безопасно и надлежащим образом получать доступ, управлять, интегрировать, обмениваться, оценивать и создавать информацию с помощью цифровых устройств и сетевых технологий. Формирование цифровой компетентности предполагает работу с данными, владение инструментами для коммуникации.

#### 7.5.1 Электронно-библиотечные системы и базы данных

- 1. ООО «ЭБС ЛАНЬ» (https://e.lanbook.ru/) (договор на оказание услуг от 03.04.2024 № б/н (Сетевая электронная библиотека)
- 2. База данных электронных информационных ресурсов ФГБНУ ЦНСХБ (договор по обеспечению доступа к электронным информационным ресурсам ФГБНУ ЦНСХБ через терминал удаленного доступа (ТУД ФГБНУ ЦНСХБ) от 09.04.2024 № 05-УТ/2024)

- 3. Электронная библиотечная система «Национальный цифровой ресурс «Руконт»: Коллекции «Базовый массив» и «Колос-с. Сельское хозяйство» (https://rucont.ru/) (договор на оказание услуг по предоставлению доступа от 26.04.2024 № 1901/БП22)
- 4. ООО «Электронное издательство ЮРАЙТ» (https://urait.ru/) (договор на оказание услуг по предоставлению доступа к образовательной платформе ООО «Электронное издательство ЮРАЙТ» от 07.05.2024 № 6555)
- 5. Электронно-библиотечная система «Вернадский» (https://vernadsky-lib.ru) (договор на безвозмездное использование произведений от 26.03.2020 № 14/20/25)
- 6. База данных НЭБ «Национальная электронная библиотека» (https://rusneb.ru/) (договор о подключении к НЭБ и предоставлении доступа к объектам НЭБ от 01.08.2018 № 101/НЭБ/4712)
- 7. Соглашение о сотрудничестве по оказанию библиотечно-информационных и социокультурных услуг пользователям университета из числа инвалидов по зрению, слабовидящих, инвалидов других категорий с ограниченным доступом к информации, лиц, имеющих трудности с чтением плоскопечатного текста ТОГБУК «Тамбовская областная универсальная научная библиотека им. А.С. Пушкина» (https://www.tambovlib.ru) (соглашение о сотрудничестве от 16.09.2021 № б/н)

#### 7.5.2. Информационные справочные системы

- 1. Справочная правовая система КонсультантПлюс (договор поставки, адаптации и сопровождения экземпляров систем КонсультантПлюс от 11.03.2024 № 11921 /13900/ЭС)
- 2. Электронный периодический справочник «Система ГАРАНТ» (договор на услуги по сопровождению от 15.01.2024 № 194-01/2024)

#### 7.5.3. Современные профессиональные базы данных

- 1. База данных нормативно-правовых актов информационно-образовательной программы «Росметод» (договор от 15.08.2023 № 542/2023)
- 2. База данных Научной электронной библиотеки eLIBRARY.RU российский информационно-аналитический портал в области науки, технологии, медицины и образования https://elibrary.ru/
  - 3. Портал открытых данных Российской Федерации https://data.gov.ru/
- 4. Открытые данные Федеральной службы государственной статистики <a href="https://rosstat.gov.ru/opendata">https://rosstat.gov.ru/opendata</a>

## 7.5.4. Лицензионное и свободно распространяемое программное обеспечение, в том числе отечественного производства

№	Наименование	Разработчик ПО (правооблада- тель)	Доступность (лицензионное, свободно распространяемое)	Ссылка на Единый реестр российских программ для ЭВМ и БД (при наличии)	Реквизиты подтверждающего документа (при наличии)
1	Microsoft Windows, Office Professional	Microsoft Corporation	Лицензионное	1	Лицензия от 04.06.2015 № 65291651 срок дей- ствия: бессрочно
2	Антивирусное про-	АО «Лаборато-	Лицензионное	https://reestr.digital.g	Сублицензионный

	граммное обеспечение Kaspersky Endpoint Security для бизнеса	рия Касперско- го» (Россия)		ov.ru/reestr/366574/?s phrase_id=415165	договор с ООО «Софтекс» от 24.10.2023 № б/н, срок действия: с 22.11.2023 по 22.11.2024
3	МойОфис Стандарт- ный - Офисный пакет для работы с доку- ментами и почтой (myoffice.ru)	ООО «Новые облачные тех- нологии» (Рос- сия)	Лицензионное	https://reestr.digital.g ov.ru/reestr/301631/?s phrase_id=2698444	Контракт с ООО «Рубикон» от 24.04.2019 № 03641000008190000 12 срок действия: бес- срочно
4	Офисный пакет «Р7-Офис» (десктопная версия)	AO «P7»	Лицензионное	https://reestr.digital.g ov.ru/reestr/306668/?s phrase_id=4435041	Контракт с ООО «Софтекс» от 24.10.2023 № 03641000008230000 07 срок действия: бес- срочно
5	Операционная си- стема «Альт Образо- вание»	ООО "Базальт свободное про- граммное обес- печение"	Лицензионное	https://reestr.digital.g ov.ru/reestr/303262/?s phrase_id=4435015	Контракт с ООО «Софтекс» от 24.10.2023 № 03641000008230000 07 срок действия: бес- срочно
6	Программная система для обнаружения текстовых заимствований в учебных и научных работах «Антиплагиат ВУЗ» (https://docs.antiplagia us.ru)	АО «Антипла- гиат» (Россия)	Лицензионное	https://reestr.digital.g ov.ru/reestr/303350/?s phrase_id=2698186	Лицензионный договор с АО «Антиплагиат» от 23.05.2024 № 8151, срок действия: с 23.05.2024 по 22.05.2025
7	Acrobat Reader - просмотр документов PDF, DjVU	Adobe Systems	Свободно распространяемое	-	-
8	Foxit Reader - просмотр докумен- тов PDF, DjVU	Foxit Corporation	Свободно рас- пространяемое	-	-

#### 8 Материально-техническое обеспечение дисциплины

Для обеспечения занятий имеется следующее оборудование: Жалюзи горизонтальные на три окна (инв. № 2101065486); Интерактивная доска (инв. № 2101040205); Системный комплект: процессор Intel Original LGA 1150, вентилятор Deepcool THETA 21, материнская плата ASUS H81M-К□S-1150 iH, память DDR3 4 Gd, жесткий диск 500 Gb, корпус MAXcase H4403, блок питания Aerocool 350W (инв. № 21013400740); Проектор Viewsonic PJD6243 DLP 3200 lumens XGA 3000:1 HDMI 3D; Наборы демонстрационного

оборудования и учебно-наглядных пособий. Компьютер в составе: процессор Intel 775 Core Duio E440, монитор 19" Aser (инв. № 2101045115); Компьютер в составе: процессор Intel 775 Core Duio E440, монитор 19" Aser (инв. № 2101045114); Компьютер в составе: процессор Intel 775 Core Duio E440, монитор 19" Aser (инв. № 2101045112); Компьютер в составе: процессор Intel 775 Core Duio E440, монитор 19" Aser (инв. № 2101045121); Компьютер Intel Core 2 Quad Q 9400 Монитор Asus TFT 21,5" (инв. № 2101045134); Компьютер Intel Core 2 Quad Q 9400 Монитор Asus TFT 21,5" (инв. № 2101045133); Компьютер Intel Seleron 2200 (инв. № 1101044550); Компьютер Intel Care DUO 2200 (инв. № 1101044549); Проектор (инв. № 1101044540); Комплект программ АПМ (инв. № 2101062312); Комплект программ АПМ (инв. № 2101062315); Комплект программ АПМ (инв. № 2101062314); Комплект программ АПМ (инв. № 2101062313); Комплект программ АПМ (инв. № 2101062311); Плоттер HP Design Jet 510 24" (инв. № 341013400010); Доска медиум (инв. № 2101041641); Доска учебная (инв. № 2101043020); Чертежная доска А2/S0213920 (инв. № 21013600719); Компьютер С-2000 (инв. №1101044526); Шкаф закрыв. (инв. №1101040872); Аудиовизуальные средства, плакатами дорожных, строительных и коммунальных машин. Компьютер в составе: процессор Intel 775 Core Duio E440, монитор 19" Асег (инв. № 2101045116, 2101045113)

Компьютерная техника подключена к сети «Интернет» и обеспечена доступом в ЭИОС университета.

Рабочая программа дисциплины «Теоретическая механика» составлена в соответствии с требованиями ФГОС ВО по направлению 27.03.01 Стандартизация и метрология утвержденного приказом Министерства образования и науки Российской Федерации №168 от 06 марта 2015 г.

Автор: доцент кафедры «Транспортно-технологических машин и основ конструирования» доцент С.В. Дьячков

Рецензент: доцент кафедры агроинженерии и электроэнергетики, к.т.н. Гурьянов Д.В.

Программа рассмотрена на заседании кафедры транспортно-технологических машин и основ конструирования. Протокол № 13 от 06 июля 2016 г.

Программа утверждена решением Учебно-методического совета университета протокол N 11 от 14 июля 2016 г.

Программа переработана и дополнена в соответствии с требованиями ФГОС ВО.

Программа рассмотрена на заседании кафедры транспортно-технологических машин и основ конструирования. Протокол № 8 от 14 марта 2017 г.

Программа рассмотрена на заседании учебно-методической комиссии инженерного института ФГБОУ ВО Мичуринский ГАУ, протокол № 9 от 17 апреля 2017 г.

Программа утверждена на заседании учебно-методического совета университета протокол № 8 от 20 апреля 2017 г.

Программа переработана и дополнена в соответствии с требованиями ФГОС ВО. Программа рассмотрена на заседании кафедры транспортно-технологических

машин и основ конструирования. Протокол № 8 от 12 апреля 2018 г.

Программа рассмотрена на заседании учебно-методической комиссии инженерного института ФГБОУ ВО Мичуринский ГАУ, протокол № 9 от 16 апреля 2018 г.

Программа утверждена на заседании учебно-методического совета университета протокол № 10 от 26 апреля 2018 г.

Учебно-методический комплекс одобрен на заседании кафедры транспортнотехнологических машин и основ конструирования. Протокол № 8 от 12 апреля 2018 г.

Учебно-методический комплекс одобрен на заседании учебно-методической комиссии инженерного института ФГБОУ ВО Мичуринский ГАУ, протокол № 9 от 16 апреля  $2018 \, \Gamma$ .

Программа утверждена на заседании учебно-методического совета университета протокол № 10 от 26 апреля 2018 г.

Программа переработана и дополнена в соответствии с требованиями ФГОС ВО.

Программа рассмотрена на заседании кафедры транспортно-технологических машин и основ конструирования, протокол N 9 от 15 апреля 2019 г.

Программа рассмотрена на заседании учебно-методической комиссии инженерного института ФГБОУ ВО Мичуринский ГАУ, протокол № 9 от 22 апреля 2019г.

Программа утверждена на заседании учебно-методического совета университета протокол № 8 от 25 апреля 2019г.

Программа рассмотрена на заседании кафедры транспортно-технологических машин и основ конструирования, протокол N 11 от 27 марта 2020 г.

Программа рассмотрена на заседании учебно-методической комиссии инженерного института ФГБОУ ВО Мичуринский ГАУ, протокол № 9 от 13 апреля 2020 г.

Программа утверждена на заседании учебно-методического совета университета протокол № 8 от 23 апреля 2020 г.

Программа переработана и дополнена в соответствии с требованиями ФГОС ВО.

Программа рассмотрена на заседании кафедры транспортно-технологических машин и основ конструирования, протокол N 7 от 16 марта 2021 г.

Программа рассмотрена на заседании учебно-методической комиссии инженерного института ФГБОУ ВО Мичуринский ГАУ, протокол № 9 от 5 апреля 2021г.

Программа утверждена на заседании учебно-методического совета университета протокол № 8 от 22 апреля 2021 г.

Программа переработана и дополнена в соответствии с требованиями ФГОС ВО.

Программа рассмотрена на заседании кафедры транспортно-технологических машин и основ конструирования, протокол № 7 от 13 апреля 2022 г.

Программа рассмотрена на заседании учебно-методической комиссии инженерного института ФГБОУ ВО Мичуринский ГАУ, протокол № 7 от 14 апреля 2022 г.

Программа утверждена на заседании учебно-методического совета университета протокол № 8 от 21 апреля 2022 г.

Программа переработана и дополнена в соответствии с требованиями ФГОС ВО.

Программа рассмотрена на заседании кафедры транспортно-технологических машин и основ конструирования. Протокол № 11 от 6 июня 2023 г.

Программа рассмотрена на заседании учебно-методической комиссии инженерного института ФГБОУ ВО Мичуринский ГАУ, протокол № 10 от 19 июня 2023 г.

Программа утверждена на заседании учебно-методического совета университета протокол № 10 от 22 июня 2023 г.

Программа переработана и дополнена в соответствии с требованиями ФГОС ВО.

Программа рассмотрена на заседании кафедры транспортно-технологических ма-

шин и основ конструирования. Протокол № 9 от 9 апреля 2024 г.

Программа рассмотрена на заседании учебно-методической комиссии инженерного института ФГБОУ ВО Мичуринский ГАУ, протокол № 9 от 20 мая 2024 г.

Программа утверждена на заседании учебно-методического совета университета протокол № 9 от 23 мая 2024 г.

Оригинал документа хранится на кафедре стандартизации, метрологии и технического сервиса.